



# СПЕЦИФИКАЦИЯ

HEX-E/H QC

V1.0

# 1 Спецификация

## HEX-E QC

Общие характеристики	6-осевой силомоментный датчик				Ед. изм.
	Fxy	Fz	Txy	Tz	
Номинальная нагрузка (N.C.)	200	200	10	6,5	[Н] [Нм]
Деформация по отдельной оси при N.C. (типичная)	±1,7 ±0,067	±0,3 ±0,011	±2,5 ±2,5	±5 ±5	[мм] [°] [дюйм] [°]
Перегрузка по отдельным осям	500	500	500	500	[%]
Шум сигнала* (типичный)	0,035	0,15	0,002	0,001	[Н] [Нм]
Разрешение без помех (типичное)	0,2	0,8	0,01	0,002	[Н] [Нм]
Нелинейность (в полном масштабе)	< 2	< 2	< 2	< 2	[%]
Гистерезис (измеренный по оси Fz, типичный)	< 2	< 2	< 2	< 2	[%]
Перекрестная помеха (типичная)	< 5	< 5	< 5	< 5	[%]
Классификация IP	67				
Размеры (В x Ш x Д)	50 x 71 x 93 1,97 x 2,79 x 3,66				[мм] [дюйм]
Масса (со встроенными адаптерными пластинами)	0,347 0,76				[кг] [фунт]

\* Шум сигнала определяется как стандартное отклонение (1  $\sigma$ ) типичного односекундного сигнала без нагрузки.

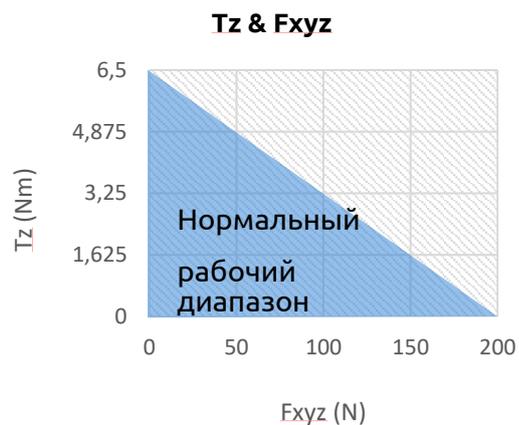
Условия работы	Мин.	Стандартно	Макс.	Ед. изм.
Источник питания	7	-	24	[В]
Потребление энергии	-	-	0,8	[Вт]
Рабочая температура	0 32	- -	55 131	[°C] [°F]
Относительная влажность (без конденсации)	0	-	95	[%]
Расчетное значение наработки на отказ MTBF (срок службы)	30,000	-	-	[Часы]

### Комплексная нагрузка

Во время одноосной нагрузки датчик можно использовать до его номинальной нагрузки. При превышении номинальной нагрузки показания будут неточными и недостоверными.

При комплексной нагрузке (когда нагружено несколько осей) номинальные нагрузки уменьшаются. На следующих схемах представлены сценарии комплексной нагрузки.

Датчик нельзя использовать вне нормального рабочего диапазона.



**HEX-H QC**

Общие характеристики	6-осевой силомоментный датчик				Ед. изм.
	Fxy	Fz	Txy	Tz	
Номинальная нагрузка (N.C.)	200	200	20	13	[Н] [Нм]
Деформация по отдельной оси при N.C. (типичная)	±0,6 ±0,023	±0,25 ±0,009	±2 ±2	±3,5 ±3,5	[мм] [°] [дюйм] [°]
Перегрузка по отдельным осям	500	400	300	300	[%]
Шум сигнала* (типичный)	0,1	0,2	0,006	0,002	[Н] [Нм]
Разрешение без помех (типичное)	0,5	1	0,036	0,008	[Н] [Нм]
Нелинейность (в полном масштабе)	< 2	< 2	< 2	< 2	[%]
Гистерезис (измеренный по оси Fz, типичный)	< 2	< 2	< 2	< 2	[%]
Перекрестная помеха (типичная)	< 5	< 5	< 5	< 5	[%]
Классификация IP	67				
Размеры (В x Ш x Д)	50 x 71 x 93 1,97 x 2,79 x 3,66				[мм] [дюйм]
Масса (со встроенными адаптерными пластинами)	0,35 0,77				[кг] [фунт]

\* Шум сигнала определяется как стандартное отклонение (1 σ) типичного односекундного сигнала без нагрузки.

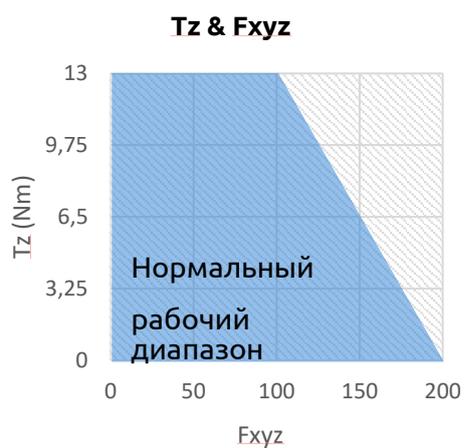
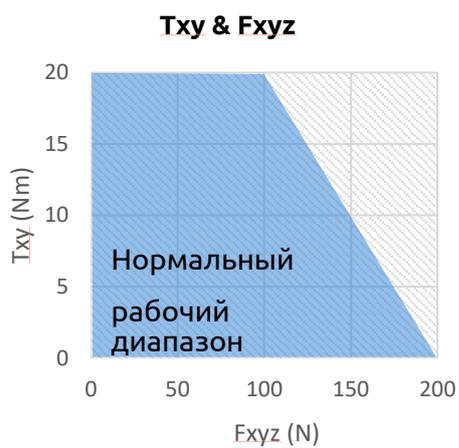
Условия работы	Мин.	Стандартно	Макс.	Ед. изм.
Источник питания	7	-	24	[В]
Потребление энергии	-	-	0,8	[Вт]
Рабочая температура	0 32	- -	55 131	[°C] [°F]
Относительная влажность (без конденсации)	0	-	95	[%]
Расчетное значение наработки на отказ MTBF (срок службы)	30,000	-	-	[Часы]

**Комплексная нагрузка**

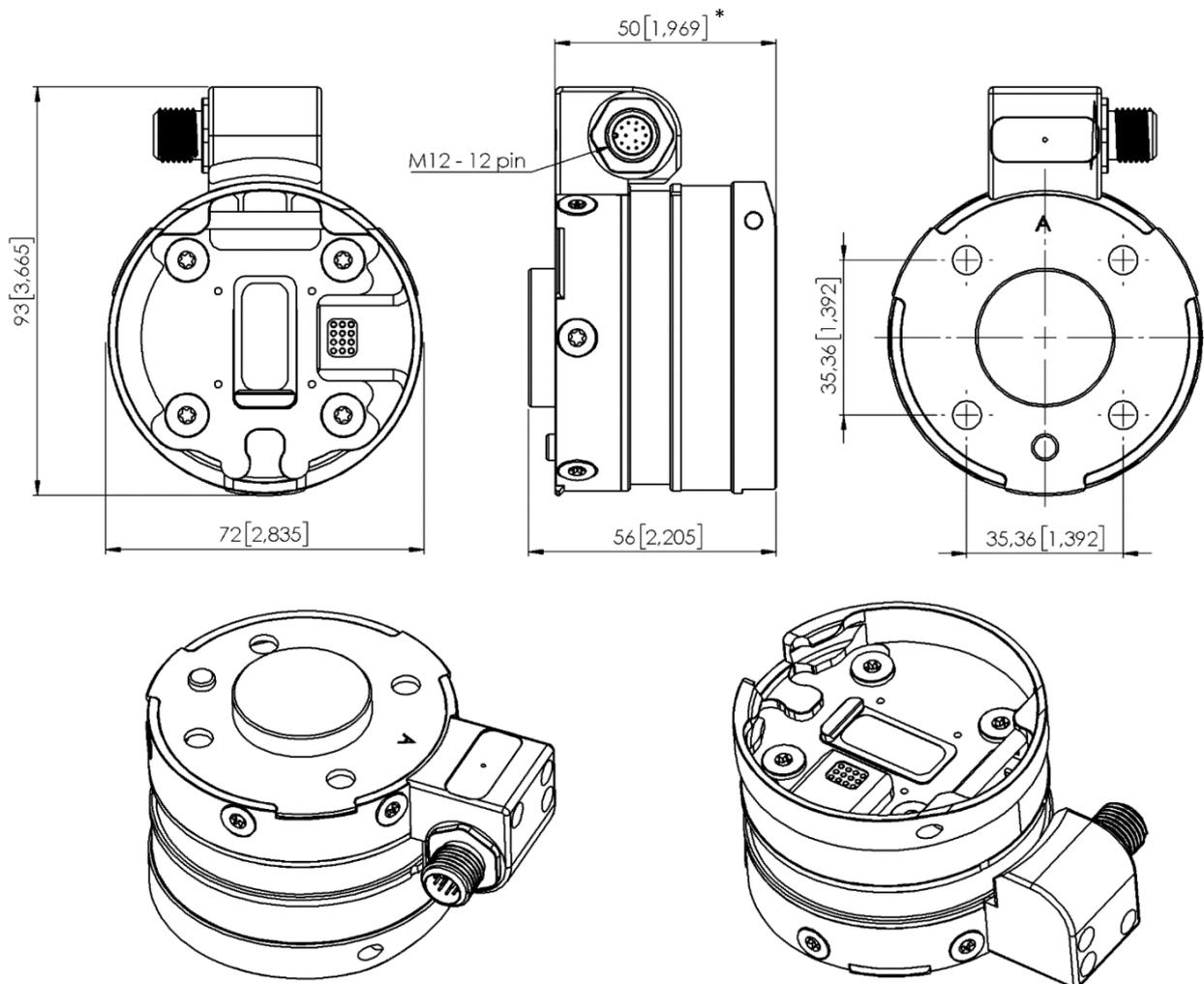
Во время одноосной нагрузки датчик можно использовать до его номинальной нагрузки. При превышении номинальной нагрузки показания будут неточными и недостоверными.

При комплексной нагрузке (когда нагружено несколько осей) номинальные нагрузки уменьшаются. На следующих схемах представлены сценарии комплексной нагрузки.

Датчик нельзя использовать вне нормального рабочего диапазона.



**HEX-E/H QC**



\* Расстояние от фланцевого интерфейса робота до инструмента OnRobot  
 Все размеры приведены в мм и [дюймах].