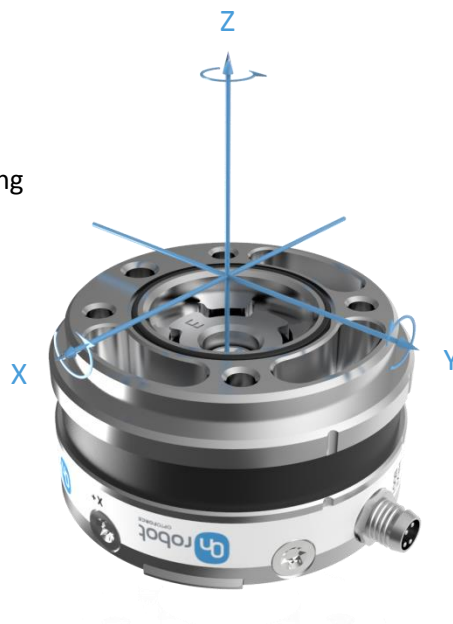


NØKKELEGENSKAPER

- ✓ Programmeringskompetanse er ikke nødvendig
- ✓ Funksjoner som senterpeking, innsetting, håndføring eller strekningsregistrering
- ✓ Presis nærværregistrering
- ✓ Hold konstant kraft under bevegelser
- ✓ Gir roboten din berøringssans
- ✓ Støv- og vannbestandig (IP67¹)



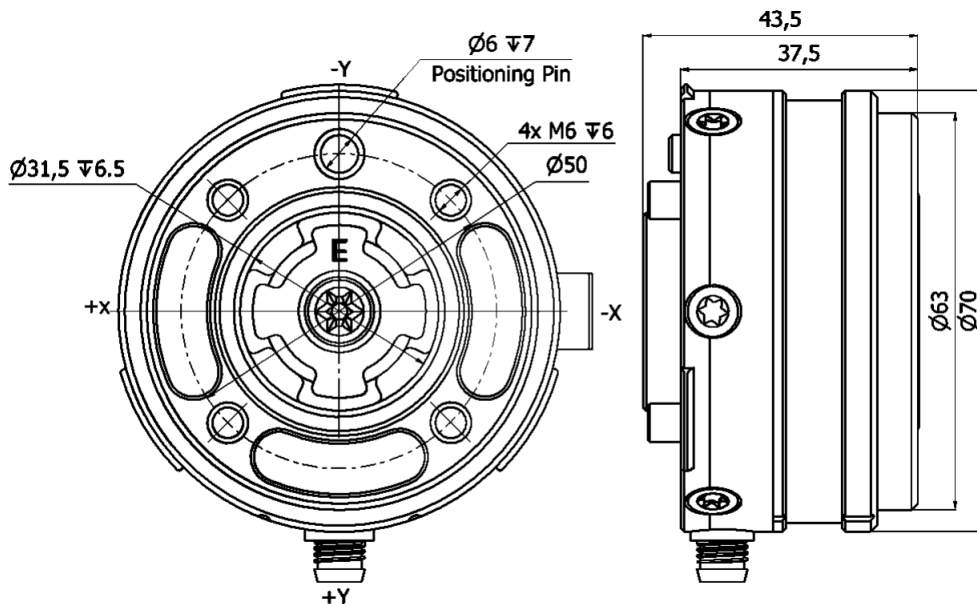
TEKNISKE SPESIFIKASJONER

Sensortype	Kraft-/momentsensor med 6 akser			
Dimensjoner (høyde x diameter)	37,5 x 70 mm			
Vekt (med innebygde adapterplater)	245 g			
	F _{xy}	F _z	T _{xy}	T _z
Nominell kapasitet (N.C)	200 N	200 N	20 Nm	13 Nm
Deformering enkeltakse ved nominell kapasitet (typisk)	± 0,6 mm	± 0,25 mm	± 2°	± 3,5°
Overlast enkeltakse	500 %	400 %	300 %	300 %
Signalstøy ² (typisk)	0,1 N	0,2 N	0,006 Nm	0,002 Nm
Støyfri oppløsning (typisk)	0,5 N	1 N	0,036 Nm	0,008 Nm
Fullskala ikke-linearitet	< 2 %	< 2 %	< 2 %	< 2 %
Hysteres (målt på F _z -akse, typisk)	< 2 %	< 2 %	< 2 %	< 2 %
Krysstale (typisk)	< 5 %	< 5 %	< 5 %	< 5 %
Arbeidstemperaturområde	0 °C / +55 °C			
Strømkrav	DC-inngangsområde 7–24 V			0,8 W
Monteringsskruer	5 x M4 x 6 mm 1 x M4 x 12 mm (for kabelholderen)			ISO14581

¹ Trenger beskyttelse ved arbeid i omgivelser med korrosive væsker

² Signalstøy defineres som standardavviket (1 σ) for et typisk ikke-last-signal på ett sekund.

MEKANISKE DIMENSJONER

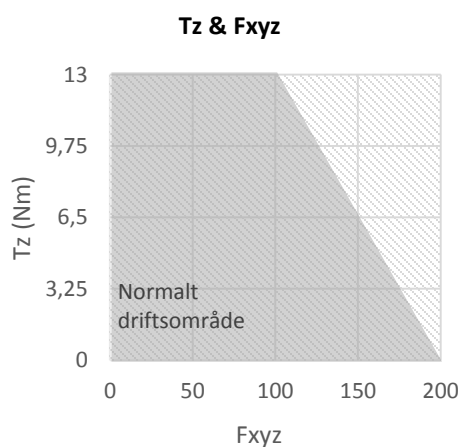
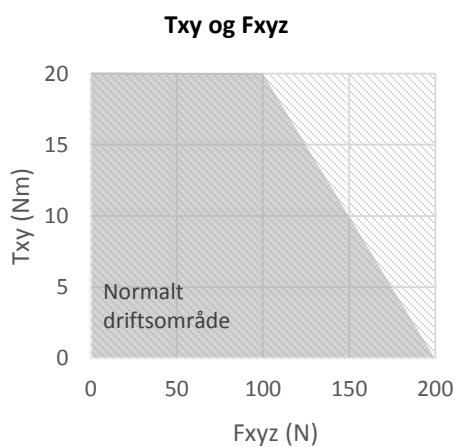


KOMPLEKS LAST

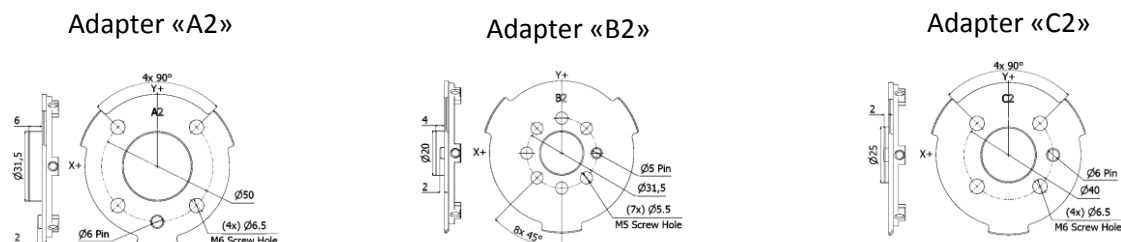
Ved enkeltakselast kan sensoren brukes opptil sin nominelle kapasitet. Over nominell kapasitet er avlesningen uriktig og ugyldig.

Ved kompleks last (*last på mer enn én akse*) reduseres den nominelle kapasiteten. Diagrammene nedenfor viser de komplekse lastscenariene.

Sensoren **kan ikke brukes** utenfor det normale driftsområdet.



ADAPTERALTERNATIVER



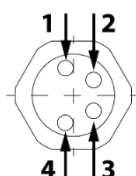
Adapter «A2» Monteringsskruer: M6x8 BN20146 (x4)	Adapter «B2» Monteringsskruer: M5x8 BN20146 (x7)	Adapter «C2» Monteringsskruer: M6x8 BN20146 (x4)
Universal Robots UR3, UR5, UR10	KUKA KR 3 R540	KUKA KR 6
KUKA KR 16, KR 16 S, KR 16 R1610	KUKA KR 6 fivve, KR 6 sixx WP, KR 6 R1820, KR 6 R1820 HP	KUKA KR 16 L6
KUKA KR 20-3, KR 20-3 C, KR 20 R1810	KUKA KR10 fivve, KR 10 sixx WP, KR 10 R1420, KR 10 R1420 HP	ABB 140, 1410 *
KUKA KR 8 R2010	KUKA KR 8 R1620, KR 8 R1620 HP	ABB 1600 *
KUKA KR 12 R1810	ABB 120, 1200 *	
KUKA KR 22 R1610		
KUKA LBR iiwa 7 R800, LBR iiwa 14 R820		

* Kun mekanisk kompatibilitet

GRENSESNITTYPEN

USB	CAN	Ethernet – TCP/UDP	EtherCAT
Maksimal samplingsfrekvens 500 Hz			
Støttede systemer Windows; Linux; ROS; UR			

PINNEKONFIGURASJON FOR KONTAKT



1 : V+
2 : CAN høy
3 : V-
4 : CAN lav