

Điểm dừng mua sắm Cho thiết bị ở khâu chấp hành

OnRobot cung cấp tất cả các loại giải pháp gấp kẹp và cảm biến cho tự động hóa công nghiệp

Chúng tôi cung cấp các giải pháp tiết kiệm, Quý khách có thể tăng lợi nhuận cho doanh nghiệp

OnRobot cung cấp công nghệ gấp kẹp và cảm biến tiên tiến nhất cho các công ty quan tâm đến tự động hóa công nghiệp. Khách hàng có thể tìm thấy tất cả các loại hệ thống cảm biến cho các ứng dụng phối hợp như lắp ráp, hoàn thiện bề mặt, gấp và thả, bảo dưỡng hoặc kiểm tra máy.

Việc triển khai robot thông minh của bạn chưa bao giờ dễ dàng hơn thế. Với thời gian triển khai giảm 30%, các sản phẩm OnRobot là sự lựa chọn dễ dàng đối với các dự án có thời hạn ngắn và môi trường nơi robot thường cần được triển khai lại.

OnRobot phát triển hệ thống gấp kẹp và cảm biến không chỉ hoạt động hiệu quả. Bằng cách sử dụng các giải pháp Cắm & Triển Khai - Plug & Produce OnRobot thực sự, khách hàng sẽ có được sự tiện lợi tối ưu trong cài đặt và lập trình và việc triển khai lại chưa bao giờ nhanh hơn thế.

Hệ thống gấp kẹp và cảm biến được thiết kế cho sự tiện lợi tối ưu trong cài đặt và lập trình



Tổng quan về sản phẩm



KẸP GẤP RG2



**RG6
DỤNG CỤ KẸP**



**DỤNG CỤ
KẸP KẸP**



**RG2-FT
DỤNG CỤ KẸP**



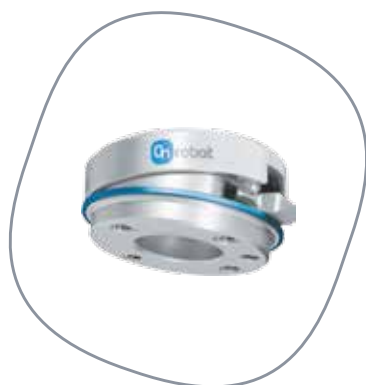
**CẢM BIẾN HEX-E,
HEX-H F/T**



**GECKO
DỤNG CỤ KẸP**



**VG10
TAY KẸP CHÂN KHÔNG**



**NHANH
BỘ THAY ĐỔI**

Tay gấp kẹp RG2 và RG6

Tay gấp kẹp Plug&Produce

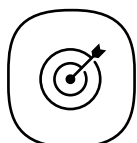
Cho ROI cao hơn

- ✓ Không cần nối cáp
- ✓ Giá đỡ dụng cụ kẹp có thể điều chỉnh được
- ✓ Phản hồi khi kẹp
- ✓ Tự động tính toán tải trọng tự động và TCP
- ✓ Bù độ sâu
- ✓ Đầu ngón tay có thể tùy chỉnh
- ✓ Dụng cụ kẹp kép

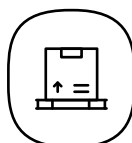
Tay kẹp hợp tác RG2/RG6 là giải pháp Plug & Produce (Cắm là Sản xuất) thực sự. Việc cài đặt nhanh chóng và lập trình đơn giản giảm 30% thời gian triển khai của khách hàng.



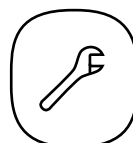
ỨNG DỤNG



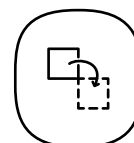
Bảo dưỡng
máy



Đóng gói &
Xếp pallet



Lắp ráp



Gắp và thả

CHI TIẾT KỸ THUẬT

THÔNG SỐ	RG2	RG6
Tải trọng	2 kg	6 kg
Lực kẹp (Độ phân giải 1N)	3-40 N	25-120 N
Tổng hành trình (1mm resolution)	110 mm	160 mm
Thời gian hành trình (0-110/40-20)	950 ms / 200 ms	950 ms / 200 ms
Trọng lượng sản phẩm	650 g	1000 g
Phản hồi	Nhận biết lực (3-40N) và độ rộng (0-110mm) nhận biết độ rộng (0-110mm)	Nhận biết lực (25-120N) và độ rộng (0-160mm) nhận biết độ rộng (0-160mm)

Rosborg, Đan Mạch

Trải nghiệm thực tế

Tại Rosborg Greenhouse, công cụ kẹp gấp cộng tác End-of-Arm đã tối ưu hóa hiệu suất và giảm thiểu các thao tác đơn điệu. Khi đối phó với nhu cầu ngày càng tăng và biến động theo mùa, Rosborg Greenhouse đã quyết định sử dụng RG6 để tự động hóa các quy trình xử lý các loại thảo dược đang phát triển và đóng gói chúng. Với một lực có thể điều chỉnh dễ dàng, các kẹp gấp có thể nhẹ nhàng chọn và gói các loại thảo mộc mà không chèn ép hoặc làm hư hại. Sự linh hoạt của kẹp gấp khiến Rosborg có thể thay đổi các kích thước, hình dạng và sản phẩm có trọng lượng khác nhau trong cùng một lần đóng gói.

“Chúng tôi đang tìm kiếm một chiếc kẹp gấp để nhấc các loại thảo mộc và hoa một cách nhẹ nhàng mà không làm dập chúng.

“Chúng tôi đã chọn chiếc kẹp R6G vì nó có độ bám rộng và nhẹ nhàng, cũng như có khả năng gấp chính xác và linh hoạt”, Henning Jørgensen giải thích

- ✓ Rất trực quan nên nhân viên có thể dễ dàng tái triển khai.
- ✓ Giảm thiểu thao tác đơn điệu
- ✓ Tay kẹp gấp rộng và nhẹ nhàng
- ✓ Khả năng chính xác và linh hoạt
- ✓ ROI nhanh
- ✓ Sản lượng tăng gấp đôi trong mùa cao điểm mà không mất lợi nhuận

Đọc bản trải nghiệm thực tế đầy đủ tại onrobot.com



CẢM BIẾN HEX-E, HEX-H F/T

Tự động hóa được thực hiện đơn giản bằng xúc giác bằng xúc giác

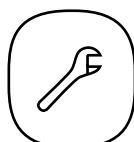
Công nghệ OPTOFORCE

- ✓ Gói phần mềm toàn diện
- ✓ Không cần kỹ năng lập trình
- ✓ Các chức năng như định vị tâm, chèn, hướng dẫn bằng tay hoặc lưu lại hành trình hướng dẫn bằng tay hoặc lưu lại hành trình
- ✓ Phát hiện diện diện chính xác
- ✓ Giữ lực không thay đổi trong khi di chuyển
- ✓ Thêm xúc giác cho rô bốt của khách hàng



Các ứng dụng cảm biến lực OnRobot được lập trình sẵn và giao diện người dùng trực quan đảm bảo tích hợp nhanh hơn và hoạt động dễ dàng hơn với xúc giác

ỨNG DỤNG



Lắp ráp



Hoàn thiện bề mặt
Làm sạch rìa, Mài, Đánh bóng



Thử chất lượng và kiểm tra

CHI TIẾT KỸ THUẬT

THÔNG SỐ	HEX-E - CHÍNH XÁC CAO	HEX-H - BIẾN DẠNG THẤP
Kích cỡ	Ø70x37.5 mm	Ø70x37.5 mm
Định mức Fx, y, z (tất cả các hướng)	200 N	200 N
Mô-men xoắn định mức	Tz: 6,5 Nm Txy: 10 Nm	Tz: 13 Nm Txy: 20 Nm
Độ phân giải (Không nhiễu)	Fxy: 0,2 N Fz: 0,8 N	Fxy: 0,5 N Fz: 1 N
Định mức biến dạng	Fxy: ±1,7 mm Fz: ±0,3 mm	Fxy: ±0,6 mm Fz: ±0,25 mm

Tay gắp kẹp RG2-FT

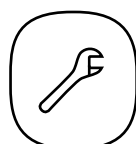
Nhìn và chạm vào các chi tiết bằng tính năng gắp thông minh với tính năng gắp thông minh

- ✓ Tay gắp kẹp với cảm biến F / T ở đầu ngón tay
- ✓ Phát hiện phơi bằng cảm biến tiệm cận
- ✓ Phát hiện nguy cơ trượt trước khi xảy ra
- ✓ Bù chiều sâu chính xác và đơn giản
- ✓ Phần mềm chèn kiểm soát lực tích hợp
- ✓ Cảm biến lực / mô-men xoắn cho phép việc bảo dưỡng máy móc, công đoạn lắp ráp và các hoạt động hợp tác diễn ra chính xác công đoạn lắp ráp và các hoạt động hợp tác diễn ra chính xác

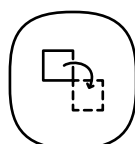


Khách hàng có thể tự động hóa các nhiệm vụ lắp ráp chính xác cao với OnRobot RG2-FT. Các cảm biến F / T 6 trục tích hợp ở đầu ngón tay cung cấp khả năng kẹp cực kỳ chính xác cho chất lượng sản xuất tốt hơn

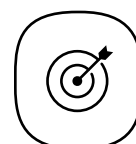
ỨNG DỤNG



Lắp ráp



Gắp và thả



Bảo dưỡng máy

CHI TIẾT KỸ THUẬT

THUỘC TÍNH CHUNG	Giá trị nhỏ nhất		Điển hình	Giá trị lớn nhất
Tổng hành trình	0 mm		-	98 mm
Độ phân giải vị trí ngón tay	-		0.1 mm	-
Lực kẹp (có thể điều chỉnh)	3 N		-	40 N
CẢM BIẾN LỰC	F _{xy}	F _z	T _{xy}	T _z
Công suất danh định (N.C)	20 N	40 N	0.7 Nm	0.5 Nm
Độ phân giải không nhiễu	0.1 N	0.4 N	0.008 Nm	0.005 Nm
CẢM BIẾN TIẾM CẬN	Giá trị nhỏ nhất		Điển hình	Giá trị lớn nhất
Độ phân giải	-		2 mm	-

Tay gấp kẹp GECKO

Bám chắc như một con tắc kè và tự động hóa hơn nữa và tự động hóa tốt hơn

- ✓ Nắm chắc với khả năng gắn kết như loài tắc kè
- ✓ Gấp nhặt các vật thể phẳng mà không cần hệ thống cấp khí
- ✓ Có thể nâng vật thể rắn hoặc xốp
- ✓ Kẹp tức thời
- ✓ Cảm biến tải tích hợp để kẹp chính xác
- ✓ Cảm biến tiệm cận – phát hiện vật thể

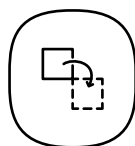


Công nghệ OnRobot gecko lấy cảm hứng từ tự nhiên giúp chúng có khả năng bám dính và nâng bất cứ loại bề mặt phẳng và nhẵn nào. Công nghệ gấp kẹp nhanh và dễ dàng cho các ứng dụng gấp và thả.

ỨNG DỤNG



Đóng gói &
Xếp pallet



Gấp và thả



Công nghệ cảm
hứng từ tự nhiên

CHI TIẾT KỸ THUẬT

TẢI TRỌNG TỐI ĐA TÍNH BẰNG KG

Môi trường cấp thực phẩm

THÉP ĐÁNH BÓNG / ACRYLIC / THỦY TINH / TẤM KIM LOẠI

4.1 / 4.1 / 3.3 / 3.1

Môi trường khác - với hệ thống làm sạch

1.6 / 1.6 / 1.3 / 1.3

THÔNG SỐ KỸ THUẬT HOẶC TÍNH NĂNG

GIÁ TRỊ/ NHẬN XÉT

DỤNG CỤ KẸP

Khả năng giữ chi tiết khi xảy ra mất điện?

Có

Phạm vi cảm biến tiệm cận

0-260 mm

Lực trước tải cần thiết cho độ bám dính tối đa

125 N

TẮM ĐỆM

Khoảng thời gian thay đổi

100.000 chu kỳ

Máy hút chân không VG10

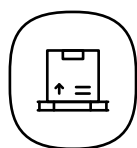
Xử lý nhiều vật thể ở nhiều kích cỡ khác nhau mà không cần cung cấp khí

- ✓ Không có cáp bên ngoài hay nguồn cung cấp khí
- ✓ Kẹp gấp kép với các kênh chân không riêng
- ✓ Điều chỉnh linh hoạt cánh tay hút
- ✓ Cốc hút có thể định cấu hình
- ✓ Phản hồi cảm biến chân không

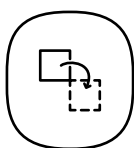
VG10 được thiết kế đặc biệt cho các ứng dụng robot hợp tác. Một giải pháp Plug & Produce thực sự, VG10 đi thẳng từ hộp vào dây chuyền sản xuất của bạn trong vòng chưa đầy 30 phút.



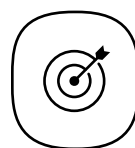
ỨNG DỤNG



Đóng gói &
Xếp pallet



Gắp và thả



Bảo dưỡng
máy

CHI TIẾT KỸ THUẬT

THÔNG SỐ

Cánh tay gấp có thể xử lý các chi tiết từ	10x10mm đến 500x500mm
Kẹp gấp kép với hai kênh chân không riêng biệt	
Tải trọng	lên đến 10 kg
Chân không điều chỉnh được	0-80%
Ứng hệ	24 V I / O và MODBUS RTU RS485
Bơm hút chân không	BLDC điện tích hợp
Cốc hút chân không	1-16 chiếc
Cánh tay	4
Thời gian kẹp	0,35s
Thời gian phát hành	0,20s
IP	54
Trọng lượng	1,7kg

Tương thích với **Universal Robots**

BỘ THAY ĐỔI NHANH

- ✓ Thay đổi công cụ dễ dàng và nhanh chóng
- ✓ Dễ dàng thao tác với cấu trúc không cạnh sắc
- ✓ Cơ chế khóa dự phòng
- ✓ Khả năng lắp lại cao
- ✓ Trọng lượng và chiều cao thấp nhất trong cùng lớp

Được cấp bằng sáng chế, đáng tin cậy và có cơ chế khóa dễ sử dụng, bổ sung cấu trúc khóa an toàn và lò xo khóa, làm cho Quick Changer trở thành sản phẩm độc đáo, lý tưởng cho tất cả các ứng dụng robot hợp tác.

Với Bộ thay đổi nhanh, bạn sẽ có công cụ thay đổi công cụ dễ dàng và nhanh nhất với mọi thứ bạn cần trong hộp.



CHI TIẾT KỸ THUẬT

THÔNG SỐ

Khả năng lắp lại	+/- 0.02 mm
Kiểu ISO	9409-1
Tương thích	50-4-M6
Tải trọng	10kg

Triển khai robot thông minh Và tự động hóa tốt hơn

Các sản phẩm từ OnRobot mang đến khả năng tự động hóa mới và giúp tự động hóa các tác vụ phức tạp mà robot không thể tiến hành trước đây. Với sản phẩm OnRobot và các gói phần mềm toàn diện, quý khách sẽ nhận được quyền truy cập vào nhiều ứng dụng công nghiệp được lập trình sẵn. Trí thông minh nhân tạo khiến cánh tay robot gần giống với khả năng xúc giác của con người và mở ra nhiều tiềm năng tự động hóa trong công nghiệp.



Liên hệ với đại lý phân phối gần nhất của bạn

OnRobot End-of-Arm Tooling (Công cụ kẹp gấp OnRobot) được bán thông qua mạng lưới các đại lý phân phối đã được chứng nhận.

Tìm nhà phân phối tại địa phương của bạn tại onrobot.com/distributors

Đại lý phân phối địa phương

sales@onrobot.com
www.onrobot.com



OnRobot A/S
Teglvaerksvej 47H
5220 Odense SØ
Đan Mạch
+45 53 53 57 37