

Servicio integral de efectores finales

OnRobot ofrece todo tipo de soluciones de agarre y
detección para la automatización industrial

Ahorre con nosotros y aumente sus beneficios

OnRobot ofrece tecnologías de agarre y detección de vanguardia para empresas interesadas en la automatización industrial. Podrá encontrar todo tipo de sistemas de detección para aplicaciones colaborativas, como montaje, acabado de superficies, *Pick & Place* (recogida y colocación), mantenimiento de máquinas o pruebas.

Nunca había sido tan fácil incorporar un robot inteligente. Hemos conseguido reducir el tiempo de implementación en un 30 %, lo que demuestra que los productos de OnRobot son la opción fácil para proyectos de plazos reducidos y entornos donde los robots se reimplementan con frecuencia.

OnRobot desarrolla sistemas de agarre y detección que no solo funcionan de manera eficiente. Gracias a las soluciones *Plug & Produce* de OnRobot, disfrutará de la instalación y programación más cómoda del mercado. La implementación robótica nunca había sido tan rápida.

Sistemas de agarre y detección diseñados para una instalación y programación novedosa y sencilla



Rosborg, Dinamarca.

Caso práctico

En Rosborg Greenhouse, los efectores finales colaborativos han optimizado la productividad y han reducido el trabajo monótono. Para enfrentarse a una creciente demanda y a las fluctuaciones estacionales, en Rosborg Greenhouse decidieron usar la pinza RG6 para automatizar los procesos implicados en el crecimiento y el empaquetado de hierbas. Gracias a su fuerza fácilmente regulable, las pinzas pueden agarrar suavemente las hierbas y empaquetarlas, sin comprimirlas ni dañarlas. La flexibilidad de la pinza hace posible que Rosborg incorpore productos de diferentes dimensiones, formas y pesos dentro de la misma línea de embalaje.

«Buscábamos una pinza que agarrara las hierbas y flores suavemente sin aplastarlas. Elegimos una pinza R6G por su agarre amplio y suave, así como por sus habilidades de precisión y flexibilidad», explica Henning Jørgensen.

- ✓ Es tan intuitiva que el personal la puede reimplementar fácilmente
- ✓ Reduce el trabajo monótono
- ✓ Agarre amplio y suave
- ✓ Habilidades de precisión y flexibilidad
- ✓ Rápido retorno sobre la inversión
- ✓ Se duplica la producción durante las temporadas de máxima actividad sin perder beneficios

Lea este caso práctico en onrobot.com



QUICK CHANGER

- ✓ Cambio de herramientas rápido y sencillo
- ✓ Totalmente colaborativo, sin bordes cortantes
- ✓ Mecanismo de bloqueo redundante
- ✓ Alta repetibilidad
- ✓ El peso y la altura más bajos de su clase

Patentado, fiable y con un mecanismo de bloqueo fácil de usar, estructura de bloqueo con seguridad adicional y muelles de bloqueo: todas estas cualidades hacen de Quick Changer un producto único, ideal para todas las aplicaciones robóticas colaborativas.

Gracias al Quick Changer dispondrá del cambiador de herramientas más rápido y sencillo, con todo lo que necesita incluido.



ESPECIFICACIONES TÉCNICAS

PARÁMETROS

Repetibilidad	+/- 0,02 mm
ISO tipo	9409-1
Compatible con	50-4-M6
Carga útil	10 kg

Descripción general del producto



**PINZA
RG2**



**PINZA
RG6**



**PINZA
DOBLE**



**PINZA
RG2-FT**



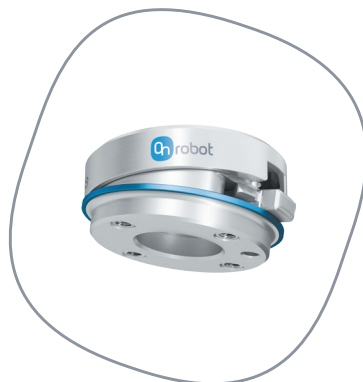
**SENSOR HEX-E,
HEX-H F/T**



**PINZA
GECKO**



**PINZA POR VACÍO
VG10**



**QUICK
CHANGER**

PINZAS RG2 Y RG6

Pinzas *Plug & Produce* para un mayor RSI

- ✓ Sin cables externos
- ✓ Montaje regulable de la pinza
- ✓ Respuesta de agarre
- ✓ Carga útil automática y cálculo de PCH
- ✓ Compensación de profundidad
- ✓ Puntas personalizables
- ✓ Doble pinza

Las pinzas colaborativas RG2/RG6 son auténticas soluciones *Plug & Produce*. Su rápida instalación y su sencilla programación reducen el tiempo de implementación en un 30 %.



APLICACIONES



Mantenimiento de maquinaria



Empaquetado y paletizado



Montaje



Pick & Place

ESPECIFICACIONES TÉCNICAS

PARÁMETROS	RG2	RG6
Carga útil	2 kg	6 kg
Fuerza de agarre (resolución de 1 N)	3-40 N	25-120 N
Recorrido total (resolución de 1 mm)	110 mm	160 mm
Tiempo de recorrido (0-110/40-20)	950 ms/200 ms	950 ms/200 ms
Peso del producto	650 g	1000 g
Respuesta	Detección de fuerza (3-40 N) y de ancho (0-110 mm)	Detección de fuerza (25-120 N) y de ancho (0-160 mm)

Compatible con **Universal Robots**

Pinza por vacío VG10

Manipule una variedad de objetos de muchos tamaños diferentes sin suministro de aire

- ✓ Sin cables externos ni suministro de aire
- ✓ Pinza doble con canales individuales por vacío
- ✓ Ajuste flexible de los brazos de ventosa
- ✓ Ventosas configurables
- ✓ Respuesta de sensores por vacío

La VG10 está especialmente diseñada para aplicaciones robóticas colaborativas. Es una auténtica solución *Plug & Produce* de implementación rápida; de la caja a la línea de producción en menos de 30 minutos.



APLICACIONES



Empaquetado
y paletizado



Pick & Place



Mantenimiento de
maquinaria

ESPECIFICACIONES TÉCNICAS

PARÁMETROS

El brazo es capaz de manipular piezas de trabajo de entre	10 x 10 mm y 500 x 500 mm
Pinza doble con dos canales por vacío individuales	
Carga útil	de hasta 10 kg
Vacío regulable	0-80 %
Soporte	24V E/S y MODBUS RTU RS485
Bomba de vacío	Motor BLDC eléctrico integrado
Ventosas	1-16 unidades
Brazos	4
Tiempo de agarre	0,35 s
Tiempo de liberación	0,20 s
IP	54
Peso	1,7 kg

Compatible con **Universal Robots**

PINZA GECKO

Agárrelo todo como un gecko y automaticamente aún más

- ✓ Agarra objetos con un adhesivo de tipo «gecko»
- ✓ Recoge objetos planos sin utilizar sistemas de aire
- ✓ Puede levantar objetos sólidos y porosos
- ✓ Agarre instantáneo
- ✓ Sensor de carga integrado para un agarre preciso
- ✓ Sensor de proximidad y presencia de piezas

La tecnología «gecko» de OnRobot, inspirada en la naturaleza, hace que sea posible sujetar y levantar cualquier tipo de superficie plana y lisa. Tecnología de agarre rápida y sencilla para aplicaciones de *Pick & Place*.



APLICACIONES



Empaquetado y paletizado



Pick & Place



Tecnología inspirada en la naturaleza

ESPECIFICACIONES TÉCNICAS

CARGA ÚTIL MÁXIMA EN KG

Entorno de calidad alimentaria

Otros entornos con sistema de limpieza

ACERO PULIDO/ACRÍLICO/VIDRIO/CHAPA

4,1/4,1/3,3/3,1

1,6/1,6/1,3/1,3

ESPECIFICACIONES O CARACTERÍSTICAS

VALOR/COMENTARIOS

PINZA

¿Sostiene la pieza en caso de pérdida de potencia?

Sí

Alcance del sensor de proximidad

0-260 mm

Precarga requerida para alcanzar la adhesión máxima

125 N

ALMOHADILLA

Intervalo de reemplazo

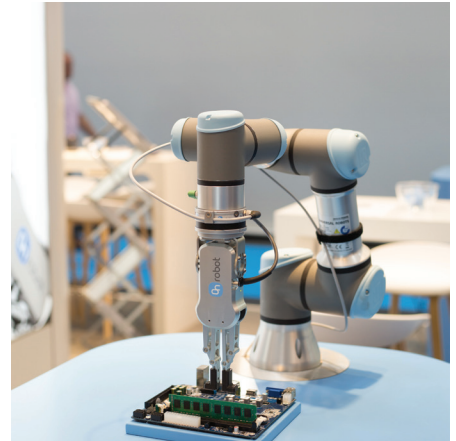
100 000 ciclos

Compatible con **Universal Robots, Kawasaki, FANUC**



Implemente robots inteligentes y automatice aún más

Los productos de OnRobot abren nuevas posibilidades de automatización y permiten la automatización de tareas que antes no eran posibles. Gracias a los productos y paquetes integrales de *software* de OnRobot, es posible acceder a numerosas aplicaciones industriales preprogramadas. Agregarle inteligencia a los brazos de robot los acerca a las capacidades de detección humana y abre nuevas posibilidades de automatización.



SENSOR HEX-E, HEX-H F/T

Automatización simplificada
gracias al sentido del tacto

TECNOLOGÍA OPTOFORCE

- ✓ Paquete de *software* integral
- ✓ Sin necesidad de conocimientos de programación
- ✓ Funciones como detección del punto central, inserción, guía manual o grabación del recorrido
- ✓ Detección de presencia precisa
- ✓ Fuerza constante mientras está en movimiento
- ✓ Añade el sentido del tacto a su robot

Las aplicaciones de detección de fuerza preprogramadas de OnRobot y la interfaz de usuario intuitiva garantizan una integración más rápida y una operación más sencilla gracias al sentido del tacto.



APLICACIONES



Montaje



Acabado de superficies:
Desbarbado, rectificado y
pulido



Pruebas de calidad e
inspección

ESPECIFICACIONES TÉCNICAS

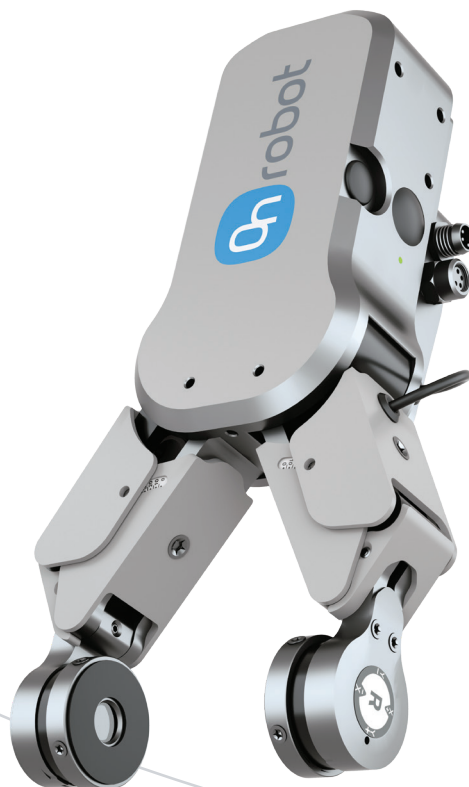
PARÁMETROS	HEX-E - ALTA PRECISIÓN	HEX-H - BAJA DEFORMACIÓN
Dimensiones	Ø70 x 37,5 mm	Ø70 x 37,5 mm
Fx, y, z nominal (todas las direcciones)	200 N	200 N
Par nominal	Tz: 6,5 Nm Txy: 10 Nm	Tz: 13 Nm Txy: 20 Nm
Resolución (sin ruido)	Fxy: 0,2 N Fz: 0,8 N	Fxy: 0,5 N Fz: 1 N
Deformación nominal	Fxy: ±1,7 mm Fz: ±0,3 mm	Fxy: ±0,6 mm Fz: ±0,25 mm

PINZA RG2-FT

Visualice y toque objetos con pinzas inteligentes

- ✓ Pinza con sensor de fuerza/par en las puntas
- ✓ Detecta la pieza de trabajo gracias a su sensor de proximidad
- ✓ Detecta el riesgo de deslizamiento antes de que suceda
- ✓ Compensación de profundidad precisa y sencilla
- ✓ *Software* de inserción con control de fuerza integrado
- ✓ Sensor de fuerza/par para un mantenimiento preciso de la maquinaria, trabajos de montaje y operaciones colaborativas

Automatice sus tareas de montaje de alta precisión con la pinza RG2-FT de OnRobot. Los sensores de fuerza y par de 6 ejes incorporados en las puntas proporcionan un agarre extremadamente preciso para una mejor calidad de producción.



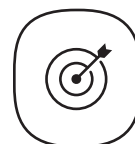
APLICACIONES



Montaje



Pick & Place



Mantenimiento de maquinaria

ESPECIFICACIONES TÉCNICAS

PROPIEDADES GENERALES	MÍNIMO		HABITUAL	MÁXIMO
Recorrido total	0 mm		-	98 mm
Resolución de la posición de la punta	-		0,1 mm	-
Fuerza de agarre (regulable)	3 N		-	40 N
SENSOR DE FUERZA	Fxy	Fz	Txy	Tz
Capacidad nominal	20 N	40 N	0,7 Nm	0,5 Nm
Resolución libre de ruido	0,1 N	0,4 N	0,008 Nm	0,005 Nm
SENSOR DE PROXIMIDAD	MÍNIMO		HABITUAL	MÁXIMO
Resolución	-		2 mm	-

Compatible con **Universal Robots, KUKA**

Póngase en contacto con su distribuidor local

Los efectores finales de OnRobot se venden a través de una red de socios distribuidores certificados.
Encuentre su distribuidor local en onrobot.com/distributors

Distribuidor local

sales@onrobot.com
www.onrobot.com



OnRobot A/S
Teglvaerksvej 47H
5220 Odense SØ
Dinamarca
+45 53 53 57 37