

アームエンドツールの ワンストップ・ショップ

OnRobotは工業自動化用のあらゆる把持とセンサーのソリューションを提供します

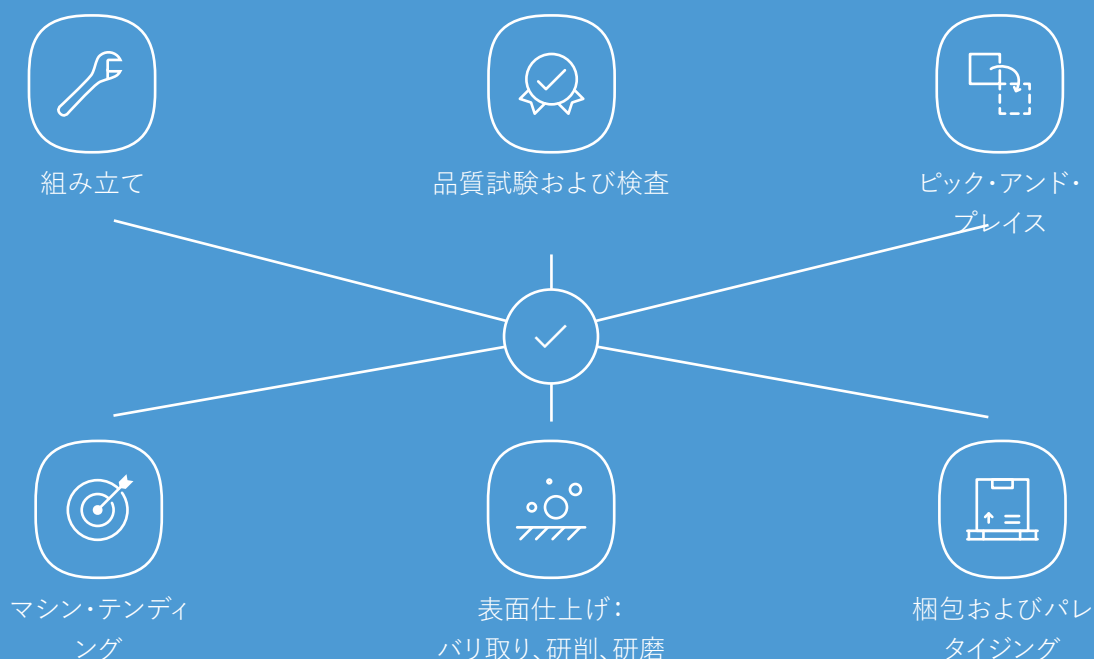
コスト削減を実現し、 貴社の収益性を高めます

OnRobotは最先端の把持および検出技術を工業自動化に関心を持つ企業に提供しています。組立て、表面仕上げ、ピックアンドプレイス、マシンテンディング、試験といった協働用途に対応する、あらゆる種類の検出システムを搭載しています。

インテリジェントロボットが今までなかったほど、簡単に導入できるようになりました。導入時間が**30%短縮**されたOn Robotの製品は、リードタイムの短いプロジェクトやロボットの配置変更が頻繁に行われる環境において選びやすい選択肢です。

OnRobotが開発する検知、把持システムは効率的に稼動するだけでなく、OnRobotの真にプラグアンドプロデュース(接続すれば、すぐに生産開始)ソリューションを活かせば、最適なロボット設置と便利なプログラミングシステムの利用ができ、今までできなかったほど、ロボットの配備や配置変更が可能になります。

究極の設置・プログラミングのしやすさを求めてデザインされた、 把持および検出システム



製品の概要



RG2グripper



RG6
グripper



デュアルグripper



RG2-FT
グripper



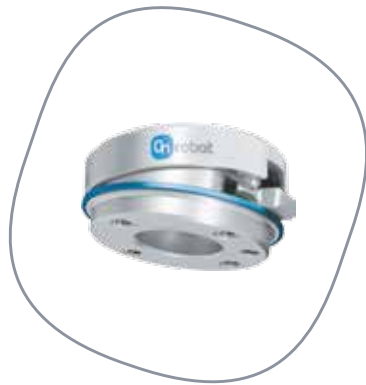
HEX-E、HEX-H F/Tセ
ンサー



GECKO
グripper



VG10
真空グripper



クイック
チェンジャー

RG2およびRG6グリッパー 投資収益率を上げる プラグ&プロデュー スのグリッパー

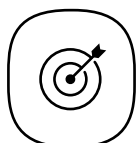
- ✓ 外部ケーブル不要
- ✓ 調整可能なグリッパー取付け
- ✓ 把持フィードバック
- ✓ 有効荷重およびTCPの自動計算
- ✓ 深さ補正
- ✓ カスタマイズ可能な指先
- ✓ デュアルグリッパー

RG2/RG6協働型グリッパーは真にプラグアンドプロデュースのソリューションです。迅速な設置とシンプルなプログラミングで導入時間を30%削減します。

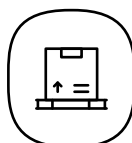


デュアル
グリッパーの
セットアップ

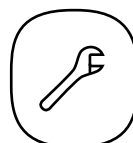
用途



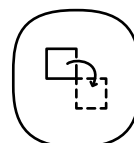
マシン・テン
ディング



梱包およびパレ
タイジング



組み立て



ピック・アンド・
プレイス

技術的詳細

パラメーター	RG2	RG6
有効荷重	2 kg	6 kg
把持力(1N分解能)	3-40 N	25-120 N
総ストローク(1mm分解能)	110 mm	160 mm
ストローク時間 (0-110/40-20)	950 ms / 200 ms	950 ms / 200 ms
製品重量	650 g	1000 g
フィードバック	力(3-40 N)および 幅(0-110 mm)検出	力(25-120 N)および 幅(0-160 mm)検出

デンマーク、ロスボーグ 導入事例

Rosborg温室では、協働型アームエンドツールは生産性を最適化し、単純作業を削減しました。需要の拡大と季節的な変動に対応すべく、Rosborg温室はRG6を利用してハーブの栽培やパッキング過程を自動化することにしました。簡単に力を調節できるため、グripperはハーブを押つぶしたり傷つけることなく、やさしく摘み取って包装します。グripperの柔軟性により、Rosborgでは同じパッキングラインに異なる大きさ、形、重量の製品を加えることができるようになりました。

「私たちはハーブや花をつぶさずにやさしく持ち上げるグripperを探していました。R6Gグripperを選んだのは、幅が広くやさしいグリップと、正確かつ柔軟な能力を備えているからです。」とHenning Jørgensen氏が説明します。

- ✓ 非常に直観的に操作できるため、スタッフが簡単に使用できる
- ✓ 単調な作業を削減
- ✓ 幅の広い、やさしいグリップ
- ✓ すぐれた精確性&柔軟性
- ✓ 素早い投資回収
- ✓ ピークシーズンも収益を逃すことなく、生産量を倍増

事例のフルストーリーは onrobot.com でご覧いただけます



HEX-E、HEX-H F/Tセンサー 触覚で自動化を シンプルに

OPTOFORCEの技術

- ✓ 包括的なソフトウェアパッケージ
- ✓ プログラミングスキルが不要
- ✓ 中心点検出、挿入、
ハンドガイド、経路レコードなどの機能
- ✓ 物の正確な検知
- ✓ 移動中は一定の力を維持
- ✓ ご使用のロボットに触覚を追加



あらかじめプログラムされたOnRobotの力検出アプリケーションと直感的なユーザーインターフェースにより、触覚との統合を迅速化し、操作を簡単にします。

用途



組み立て



表面仕上げ：
バリ取り、研削、研磨



品質試験および検査

技術的詳細

パラメーター	HEX-E -高精度	HEX-H -低変形
サイズ	Ø70x37.5 mm	Ø70x37.5 mm
定格 Fx, y, z(全方位)	200 N	200 N
定格トルク	Tz:6,5 Nm Txy:10 Nm	Tz:13 Nm Txy:20 Nm
分解能(ノイズフリー)	Fxy:0,2 N Fz:0,8 N	Fxy:0,5 N Fz:1 N
定格変形量	Fxy: ±1,7 mm Fz: ±0,3 mm	Fxy: ±0,6 mm Fz: ±0,25 mm

RG2-FTグリッパー

インテリジェントな把持能力 で物を見て、物に触れます

- ✓ 指先にF/Tセンサーを用いたグリッパー
- ✓ 近接センサーで製品を検出
- ✓ 接触不良を防止する「スリップリスク」事前感知
- ✓ 精確でシンプルな深度補正
- ✓ 内蔵型力制御式挿入ソフトウェア
- ✓ 精確なマシンテンディング、組立て作業、協働操作を実現する力／トルクセンサー

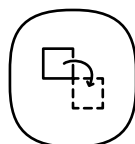


OnRobot RG2-FTで高精度な組み立て作業を自動化できます。指先の組み込み式6軸 F/Tセンサーによる正確な把持能力で生産品質を高めます

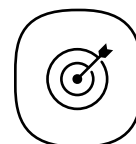
用途



組み立て



ピック・アンド・
プレイス



マシン・テンディ
ング

技術的詳細

一般的性質	最小	通常	最大
総ストローク	0 mm	-	98 mm
フィンガー位置分解能	-	0.1 mm	-
把持力(調節可能)	3 N	-	40 N

力センサー	Fxy	Fz	Txy	Tz
呼び容量 (N.C)	20 N	40 N	0.7 Nm	0.5 Nm
ノイズフリー分解能	0.1 N	0.4 N	0.008 Nm	0.005 Nm

近接センサー	最小	通常	最大
分解能	-	2 mm	-

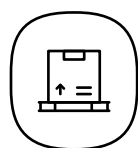
ゲッコーグripper ゲッコー(ヤモリ)のように 張りつき自動化を推進

- ✓ ヤモリのような吸着力で把持
- ✓ 空気システムを用いずに平らな物体を持ち上げ
- ✓ 個体や有孔体を持ち上げ可能
- ✓ 瞬時に把持
- ✓ 内蔵荷重センサーによる正確な把持
- ✓ 近接センサー-部品の存在

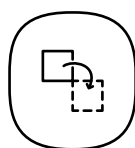
自然界からアイデアを得たOnRobotのヤモリ技術により、どんな平滑な表面にでも張りつき、持ち上げることができます。ピックアンドプレイス用の迅速で簡単な把持技術。



用途



梱包およびパレ
タイジング



ピック・アンド・
プレイス

自然界からアイデア
を得た技術



技術的詳細

最大有効荷重 (KG)	研磨鋼／アクリル／ガラス／板金
食品等級環境	4.1 / 4.1 / 3.3 / 3.1
その他の環境-洗浄システム付き	1.6 / 1.6 / 1.3 / 1.3
仕様または特長	数値／コメント
グripper	
電力を損失しても製品を把持しますか？	はい
近接センサー範囲	0-260 mm
最大吸着に必要な前負荷	125 N
PAD	
交換時期	100,000サイクル

VG10真空グripper

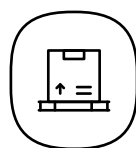
空気供給なしで、様々な大きさ、幅広い種類の物体に対応

- ✓ 外部ケーブルや空気供給の必要なし
- ✓ 個々の真空チャンネルで、二重グリップ
- ✓ 調整自在のサクシジョンカップアーム
- ✓ 設定可能なサクシジョンカップ
- ✓ 真空センサーのフィードバック

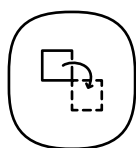
VG10は、特に協働ロボット用途に向けて設計されています。真のプラグ&プロデュースソリューション、VG10は、箱を開けてから30分以内にすぐさま製造ラインで利用できます。



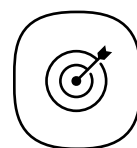
用途



梱包およびパレ
タイジング



ピック・アンド・
プレイス



マシン・テンディ
ング

技術的詳細

パラメーター

アーム対応可能物体サイズ	10x10mm - 500x500mm
二重グリップと真空チャンネル2個	
有効荷重	最大10 kg
調節可能な真空	0-80%
サポート	24V I/OおよびMODBUS RTU RS485
真空ポンプ	統合型、電動BLDC
真空カップ	1-16 pcs
アーム	4
把持時間	0.35秒
解放時間	0.20秒
IP	54
重量	1,7kg

ユニバーサルロボットと互換性があります

クイックチェンジャー

- ✓ ツールを簡単に素早く交換
- ✓ 鋭い先端がなく完全協働型
- ✓ 冗長型ロック機構
- ✓ 高い再現性
- ✓ 最軽量でありながら、最高クラス

クイックチェンジャーは、信頼性にすぐれ 簡単に使用できる、特許取得済みロック機構、超安全ロック構造、ロックスプリングが特徴。あらゆる協働ロボットの用途に最適なユニークな製品です。

最も簡単かつ素早く使用できるツールチェンジャー、クイックチェンジャー。これ1箱で必要なものはすべて揃います。



技術的詳細

パラメーター

再現性	+/- 0.02 mm
ISO	9409-1
互換性	50-4-M6
有効荷重	10kg



インテリジェントなロボットを運用 自動化を推進

OnRobot製品はこれまでにない自動化の可能性を見出し、従来は不可能であったタスクの自動化を可能にしています。OnRobot製品および包括的なソフトウェアパッケージをご利用になれば、様々なプログラミング前の工業用アプリケーションにアクセスすることができます。ロボットアームにインテリジェンスを組み込めば、人間の検出能力に近づき、これまでにない自動化の可能性を広げます。



お近くの販売代理店にお問い合わせください

OnRobotアームエンドツールは、認定販売パートナーを通じて販売されています。
お近くの販売代理店 (onrobot.com/distributors) にお問い合わせください。

お問い合わせください。

sales@onrobot.com
www.onrobot.com



OnRobot A/S
Teglvaerksvej 47H
5220 Odense SØ
Denmark
+45 53 53 57 37