

Une boutique unique pour un outillage robotique fin de bras

OnRobot fournit tous les types de solutions de préhension et de détection pour l'automatisation industrielle

Nous livrons des économies, Vous augmentez votre profit.

OnRobot propose des technologies de préhension et de détection de pointe pour les entreprises intéressées par l'automatisation industrielle. Vous pouvez trouver tous les types de systèmes de détection pour des applications collaboratives comme l'assemblage, la finition de surface, le pick and place, l'entretien de la machine ou les tests.

Il n'a jamais été aussi facile de déployer votre robot intelligent. Avec un temps de déploiement réduit de 30 %, les produits OnRobot sont le choix facile dans les projets à court terme et les environnements où les robots sont souvent redéployés.

OnRobot développe des systèmes de préhension et de détection qui ne fonctionnent pas seulement de manière efficace. En utilisant les vraies solutions Plug&Produce OnRobot, vous obtenez l'installation et la facilité de programmation ultime et le redéploiement n'a jamais été aussi rapide.

Systèmes de préhension et de détection conçus pour un confort ultime d'installation et de programmation



Rosborg, Danemark

Étude de cas

Dans la serre de Rosborg Greenhouse, l'outillage robotique collaboratif a optimisé la productivité et réduit le travail monotone. Lorsque la demande explose ou pendant les fluctuations saisonnières, Rosborg Greenhouse a décidé d'utiliser un RG6 pour automatiser les procédés en lien avec la pousse et l'emballage des herbes. Avec une force facilement réglable, les préhenseurs peuvent gentiment prendre et emballer les herbes, sans trop les serrer ou les endommager. La flexibilité du préhenseur signifie qu'il est possible pour Rosborg d'ajouter des produits avec des tailles, des formes et des poids différents à la même ligne d'emballage.

« Nous cherchions un préhenseur pour soulever doucement les herbes et les fleurs sans les écraser. Nous avons choisi un préhenseur R6G en raison de sa prise en main large et douce, ainsi que de ses capacités précises et flexibles » explique Henning Jørgensen.

- ✓ Tellement intuitif que le personnel peut facilement changer d'affectation
- ✓ Réduit le travail monotone
- ✓ Une prise large et douce
- ✓ Des capacités précises et flexibles
- ✓ Un retour sur investissement rapide
- ✓ Double la production pendant la haute saison sans perte de profit

Lisez l'étude de cas complète sur onrobot.com



CHANGEUR RAPIDE

- ✓ Changement facile et rapide des outils
- ✓ Totalement collaboratif sans bords pointus
- ✓ Mécanisme de verrouillage redondant
- ✓ Répétabilité élevée
- ✓ Poids et taille réduits au maximum

Breveté, fiable et avec un mécanisme de verrouillage simple d'utilisation, une structure de verrouillage extra sécurisée et des ressorts de verrouillage, le Changeur rapide est un produit unique, idéal pour les applications de robots collaboratifs.

Avec le Changeur rapide, vous pourrez changer d'outil facilement et rapidement avec tous les accessoires nécessaires dans la boîte.



DÉTAILS TECHNIQUES

PARAMÈTRE

Répétabilité	+/- 0,02 mm
Type ISO	9409-1
Compatible	50-4-M6
Charge utile	10 kg

Aperçu du produit



**PRÉHENSEUR
RG2**



**PRÉHENSEUR
RG6**



**PRÉHENSEUR
DOUBLE**



**PRÉHENSEUR
RG2-FT**



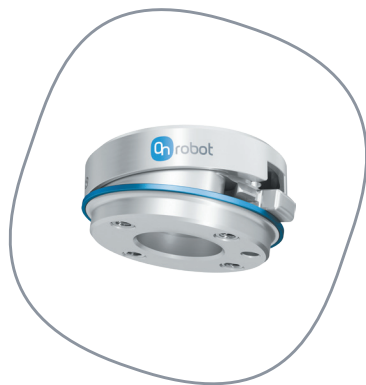
**CAPTEUR HEX-E,
HEX-H F/T**



**PRÉHENSEUR
GECKO**



**PRÉHENSEUR À VIDE
VG10**



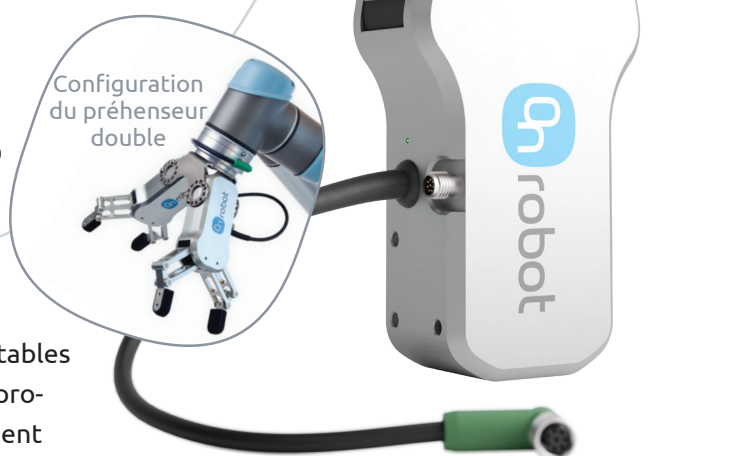
**CHANGEUR
RAPIDE**

PRÉHENSEURS RG2 ET RG6

Préhenseurs Plug & Produce
pour un retour sur
investissement plus élevé

- ✓ Pas de câbles externes
- ✓ Support de préhension réglable
- ✓ Rétroaction de la préhension
- ✓ Calcul automatique de la charge utile et du PCO
- ✓ Compensation de profondeur
- ✓ Bouts des doigts personnalisables
- ✓ Préhenseur double

Les préhenseurs collaboratifs RG2/RG6 sont de véritables solutions Plug & Produce. L'installation rapide et la programmation simple réduisent le temps de déploiement de 30 %.



APPLICATIONS



Surveillance
de la machine



Emballage et
palettisation



Assemblage



Pick & Place

DÉTAILS TECHNIQUES

PARAMÈTRE	RG2	RG6
Charge utile	2 kg	6 kg
Force de préhension (résolution 1 N)	3-40 N	25-120 N
Course totale (résolution de 1 mm)	110 mm	160 mm
Durée de course (0-110/40-20)	950 ms / 200 ms	950 ms / 200 ms
Poids du produit	650 g	1000 g
Rétroaction	Détection de force (3-40 N) et de largeur (0-110 mm)	Détection de force (25-120 N) et de largeur (0-160 mm)

Compatible avec **Universal Robots**

Préhenseur à vide VG10

Manipule une variété d'objets de nombreuses tailles différentes sans alimentation en air

- ✓ Pas de câbles externes ou d'alimentation en air
- ✓ Double préhension avec des canaux à vide individuels
- ✓ Réglage flexible des bras à ventouses
- ✓ Ventouses configurables
- ✓ Rétroaction des capteurs à vide

Le VG10 est spécifiquement conçu pour les applications de robots collaboratifs. Une véritable solution Plug & Produce, le VG10 fonctionne dès qu'il est déballé et installé dans votre ligne de production en moins de 30 minutes.



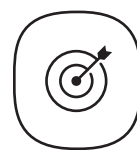
APPLICATIONS



Emballage et palettisation



Pick & Place



Surveillance de la machine

DÉTAILS TECHNIQUES

PARAMÈTRE

Le bras peut manipuler des pièces entre	10x10 mm et 500x500 mm
Double préhension avec deux canaux à vide individuels	
Charge utile	jusqu'à 10 kg
Aspiration à vide ajustable	0-80 %
Support	E/S 24 V et MODBUS RTU RS485
Pompe d'aspiration à vide	Intégrée, BLDC électrique
Ventouses	1 à 16 pièces
Bras	4
Durée de préhension	0,35 s
Durée de relâchement	0,20 s
IP	54
Poids	1,7 kg

Compatible avec **Universal Robots**

PRÉHENSEUR GECKO

S'attache comme un Gecko et automatise davantage

- ✓ Saisit avec une adhérence de type gecko
- ✓ Ramasse des objets plats sans système d'air
- ✓ Peut soulever des objets solides ou poreux
- ✓ Préhension instantanée
- ✓ Capteur de charge intégré pour une préhension précise
- ✓ Détecteur de proximité - présence de la pièce



La technologie gecko OnRobot inspirée de la nature permet de fixer et de soulever n'importe quel type de surfaces planes et lisses. Technologie de préhension rapide et facile pour les applications de pick & place.

APPLICATIONS



Emballage et
palettisation



Pick & Place



Technologie
inspirée de la
nature

DÉTAILS TECHNIQUES

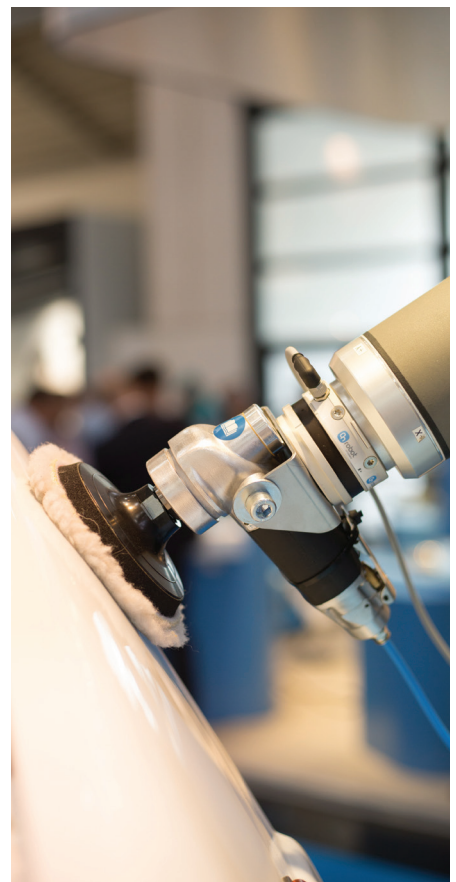
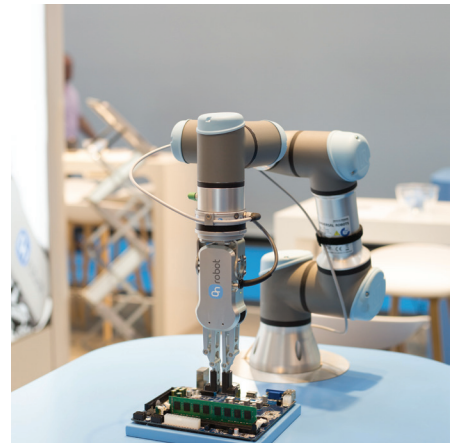
CHARGE UTILE MAXIMUM EN KG	ACIER POLI / ACRYLIQUE / VERRE / TÔLE MÉTALLIQUE
Environnement de qualité alimentaire	4.1 / 4.1 / 3.3 / 3.1
Autres environnements - avec système de nettoyage	1.6 / 1.6 / 1.3 / 1.3
SPÉCIFICATION OU CARACTÉRISTIQUE	VALEUR / COMMENTAIRES
PRÉHENSEUR	
Maintient la pièce en cas de perte de puissance ?	Oui
Gamme de capteurs de proximité	0-260 mm
Précharge nécessaire pour une adhérence maximale	125 N
COUSSINET	
Intervalle de remplacement	100 000 cycles

Compatible avec **Universal Robots, Kawasaki, FANUC**



Déployer des robots intelligents et automatiser davantage

Les produits OnRobot ouvrent de nouvelles possibilités d'automatisation et permettent d'automatiser des tâches qui n'étaient pas possibles auparavant. Avec les produits OnRobot et les progiciels complets, vous aurez accès à de nombreuses applications industrielles préprogrammées. L'ajout de l'intelligence aux bras robotiques les rapproche des capacités de détection humaine et ouvre de nouvelles possibilités d'automatisation.



CAPTEUR HEX-E, HEX-H F/T

L'automatisation simplifiée par le sens du toucher

TECHNOLOGIE OPTOFORCE

- ✓ Progiciel complet
- ✓ Aucune connaissance en programmation n'est nécessaire
- ✓ Des fonctions comme le pointage central, l'insertion, le guidage manuel ou l'enregistrement de la trajectoire
- ✓ Détection de présence précise
- ✓ Maintenir une force constante tout en se déplaçant
- ✓ Ajoute le sens du toucher à votre robot



Les applications préprogrammées de détection de force OnRobot et l'interface utilisateur intuitive assurent une intégration plus rapide et une utilisation plus facile avec le sens du toucher.

APPLICATIONS



Assemblage



Finition de surface :
ébavurage, affûtage, polissage



Essais et vérification
de la qualité

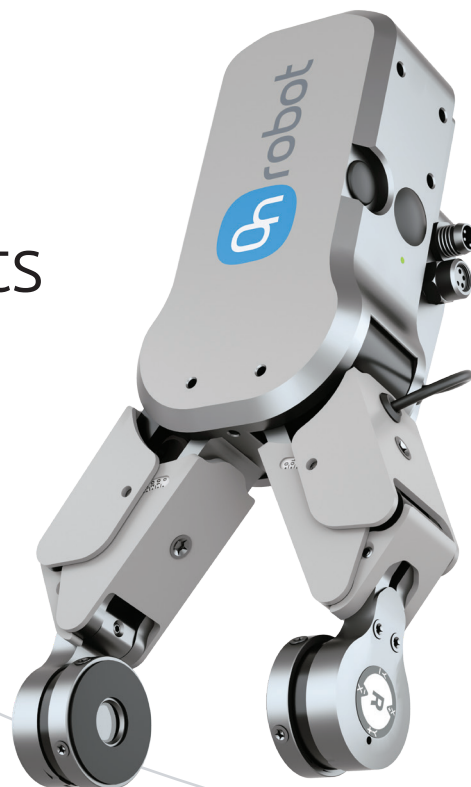
DÉTAILS TECHNIQUES

PARAMÈTRE	HEX-E - HAUTE PRÉCISION	HEX-H - FAIBLE DÉFORMATION
Taille	Ø70x37,5 mm	Ø70x37,5 mm
Classé Fx, y, z (toutes les directions)	200 N	200 N
Couple nominal	Tz : 6,5 Nm Txy : 10 Nm	Tz : 13 Nm Txy : 20 Nm
Résolution (silencieux)	Fxy : 0,2 N Fz : 0,8 N	Fxy : 0,5 N Fz : 1 N
Déformation nominale	Fxy : ±1,7 mm Fz : ±0,3 mm	Fxy : ±0,6 mm Fz : ±0,25 mm

PRÉHENSEUR RG2-FT

Voir et toucher les objets avec une préhension intelligente

- ✓ Préhenseur avec capteur F/T au bout des doigts
- ✓ Détecte la pièce à l'aide d'un capteur de proximité
- ✓ Détecte le risque de glissement avant qu'il ne se produise
- ✓ Compensation de profondeur simple et précise
- ✓ Logiciel d'insertion à contrôle de force intégré
- ✓ Capteur force/couple pour une machine précise les travaux de surveillance, d'assemblage et les opérations collaboratives



Vous pouvez automatiser les tâches d'assemblage de haute précision avec OnRobot RG2-FT. Les capteurs F/T 6 axes intégrés au bout des doigts permettent une préhension extrêmement précise pour une meilleure qualité de production

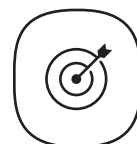
APPLICATIONS



Assemblage



Pick & Place



Surveillance
de la machine

DÉTAILS TECHNIQUES

PROPRIÉTÉS GÉNÉRALES	MINIMUM		TYPIQUE	MAXIMUM
Course totale	0 mm		-	98 mm
Résolution de la position des doigts	-		0,1 mm	-
Force de préhension (réglable)	3 N		-	40 N
CAPTEUR DE FORCE	Fxy	Fz	Txy	Tz
Capacité nominale (C.N)	20 N	40 N	0,7 Nm	0,5 Nm
Résolution silencieuse	0,1 N	0,4 N	0,008 Nm	0,005 Nm
CAPTEUR DE PROXIMITÉ	MINIMUM		TYPIQUE	MAXIMUM
Résolution	-		2 mm	-

Compatible avec **Universal Robots, KUKA**

Contacter votre distributeur local

L'outillage robotique OnRobot est vendu via un réseau de partenaires de distribution certifiés.
Trouvez votre distributeur local sur onrobot.com/distributors

Distributeur local

sales@onrobot.com
www.onrobot.com



OnRobot A/S
Teglvaerksvej 47H
5220 Odense SØ
Danemark
+45 53 53 57 37