



Roboter End of Arm Tooling aus einer Hand

OnRobot bietet ein umfassendes Portfolio
von Greif- und Sensorlösungen für die
Industriautomation

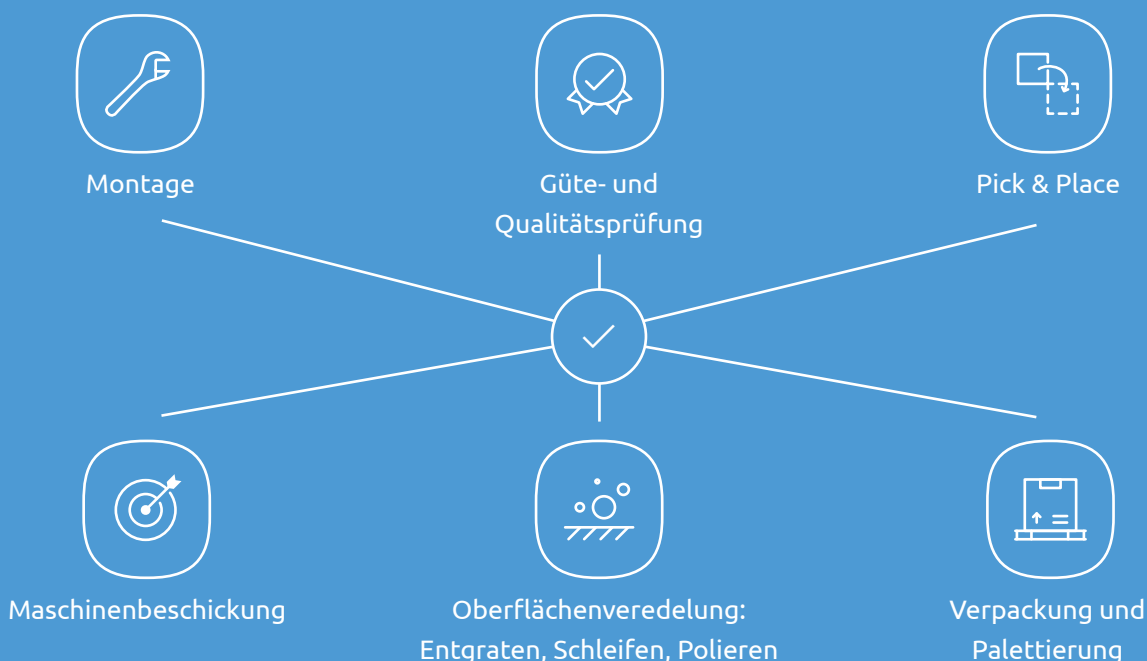
Wir sorgen für Einsparungen, Sie steigern Ihren Gewinn

OnRobot bietet Greif- und Sensortechnologien für Unternehmen mit Interesse an Industrieautomation. Bei uns finden Sie alle Arten von Sensorsystemen für kollaborative Anwendungen wie Montage, Oberflächenveredelung, Bestücken und Maschinenbeschickung.

Es war nie leichter, Ihren intelligenten Roboter einzusetzen. Mit um bis zu 30 % reduzierter Rüstzeit sind OnRobot-Produkte klar die beste Wahl bei Projekten mit kurzer Vorlaufzeit und Umgebungen, in denen Roboter für wechselnde Aufgaben eingesetzt werden.

OnRobot entwickelt Greif- und Sensorsysteme, die nicht nur effizient arbeiten. Mithilfe der erprobten Plug&Produce-Lösungen von OnRobot bekommen Sie den ultimativen Montage- und Programmierkomfort. Umrüstung und Anpassung an neue Aufgaben waren nie schneller.

Greif- und taktile Systeme, die für den ultimativen Montage- und Programmierkomfort entwickelt wurden



Produktübersicht



GREIFER RG2



GREIFER RG6



DOPPELGREIFER



GREIFER RG2-FT



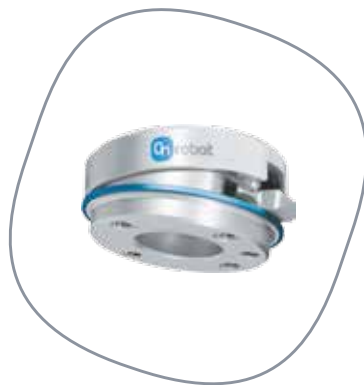
**SENSOREN HEX-E,
HEX-H F/T**



GECKO GRIPPER



**VAKUUMGREIFER
VG10**



**QUICK
CHANGER**

GREIFER RG2 UND RG6

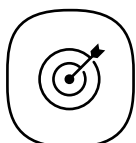
Plug&Produce-Greifer für einen höheren ROI

- ✓ Keine externen Kabel entlang des Roboterarms
- ✓ Einstellbare Greiferbefestigung
- ✓ Rückmeldung des Greiferstatus
- ✓ Automatische Nutzlast- und TCP-Berechnung
- ✓ Greiferhöhenanpassung (Depth Compensation)
- ✓ Kundenspezifische Fingerspitzen
- ✓ Doppelgreifer

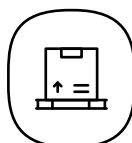
Die kollaborativen Greifer RG2 & RG6 sind echte Plug & Produce-Lösungen. Die schnelle Montage und einfache Programmierung verringern Ihre Rüstzeit um bis zu 30 %.



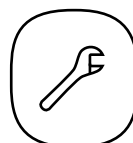
ANWENDUNGEN



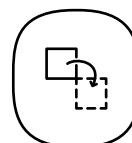
Maschinenbeschickung



Verpackung und Palettierung



Montage



Pick & Place

TECHNISCHE ANGABEN

PARAMETER	RG2	RG6
Nutzlast	2 kg	6 kg
Klemmkraft (Auflösung 1 N)	3–40 N	25–120 N
Gesamthub (Auflösung 1 mm)	110 mm	160 mm
Hubzeit (0-110/40-20)	950 ms / 200 ms	950 ms / 200 ms
Produktgewicht	650 g	1000 g
Rückwirkung	Kraft- (3-40 N) und Breiterkennung (0-110 mm)	Kraft (25-120 N) und Breiterkennung (0-160 mm)

Rosborg, Dänemark

Fallstudie

In den Gewächshäusern der Rosborg Food Holding haben kollaborative Greifer die Produktivität optimiert und das Aufkommen monotoner Arbeiten verringert. Um in ihren Gewächshäusern die steigende Nachfrage mit ihren saisonalen Schwankungen zu bedienen, entschied sich Rosborg für den Einsatz von RG6 zur Automatisierung des Kultivierens und Verpackens von Kräutern. Mit ihrer einfach einstellbaren Greifkraft können diese Greifer die Kräuter sanfte pflücken und verpacken, ohne sie zu quetschen oder anderweitig zu beschädigen. Dank der Flexibilität der Greifer kann Rosborg seine Produkte über ein und dieselbe Abpacklinie nach Größe, Form und Gewicht sortieren.

„Wir waren auf der Suche nach einem Greifer, der Kräuter und Blumen sanft anheben kann, ohne sie zu zerquetschen. Für den Greifer R6R entschieden wir uns wegen des breiten und sanften Griffs sowie aufgrund seiner Präzision und Flexibilität“, erläutert Henning Jørgensen.

- ✓ Intuitive Bedienung setzt Personal für andere Aufgaben frei
- ✓ Reduzierung monotoner Arbeiten
- ✓ Breiter und sanfter Griff
- ✓ Präzision und Flexibilität
- ✓ Schnelle Amortisierung
- ✓ Verdopplung der Produktion in der Hochsaison, ohne Einbußen beim Gewinn

Lesen Sie die komplette Erfolgsgeschichte auf onrobot.com



SENSOREN HEX-E, HEX-H F/T

Fingerspitzengefühl macht die Automatisierung leicht

OPTOFORCE-TECHNOLOGIE

- ✓ Umfangreiches Softwarepaket
- ✓ Keine Programmierkenntnisse erforderlich
- ✓ Eröffnet völlig neue Automatisierungsmöglichkeiten:
Funktionen wie gefühlvolles Zentrieren, Einfügen,
Führen per Hand und Pfadaufzeichnung
- ✓ Präzise Präsenzerkennung
- ✓ Ausübung einer definierten, konstanten Kraft während
der Roboterbewegung
- ✓ Verleihen Sie Ihrem Roboter Fingerspitzengefühl

Die mitgelieferten OnRobot High-Level-Funktionen machen Anwendungs-Knowhow direkt verfügbar und ermöglichen dank intuitiver Benutzeroberfläche eine schnellere Integration und einfachere Ausführung von Automatisierungsaufgaben mit Kraft-Momenten-Steuerung.



ANWENDUNGEN



Montage



Oberflächenveredelung:
Entgraten, Schleifen, Polieren



Güte- und
Qualitätsprüfung

TECHNISCHE ANGABEN

PARAMETER	HEX-E - HOHE PRÄZISION	HEX-H - GERINGE VERFORMUNG
Größe	Ø 70 x 37,5 mm	Ø 70 x 37,5 mm
Nenn-Fx, y, z (alle Richtungen)	200 N	200 N
Bemessungsmoment	Tz: 6,5 Nm Txy: 10 Nm	Tz: 13 Nm Txy: 20 Nm
Auflösung (störungsfrei)	Fxy: 0,2 N Fz: 0,8 N	Fxy: 0,5 N Fz: 1 N
Nennverformung	Fxy: ±1,7 mm Fz: ±0,3 mm	Fxy: ±0,6 mm Fz: ±0,25 mm

RG2-FT GREIFER

Objekte sehen und berühren durch intelligentes Greifen

- ✓ Kraft- und Momentsensor mit umfangreichem Softwarepaket
- ✓ Erkennt Werkstück mithilfe eines Näherungssensors
- ✓ Erkennt Rutschrisiko, bevor es passiert
- ✓ Präziser und einfacher Tiefenausgleich
- ✓ Integrierte Applikationssoftware macht Anwendungs-Knowhow verfügbar
- ✓ Kraft-Momentensensor für präzise Maschinenbeschickung, Montageaufgaben und einen kollaborativen Betrieb

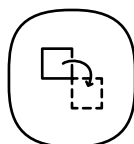


Mit OnRobot RG2-FT können Sie Präzisions-Montageaufgaben automatisieren. Die eingebauten sechssachsigten Kraft- Momentensensoren an den Fingerspitzen bieten gefühlvolles Greifen für bessere Fertigungsqualität.

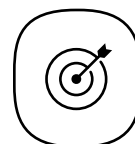
ANWENDUNGEN



Montage



Pick & Place



Maschinenbeschickung

TECHNISCHE ANGABEN

ALLGEMEINE EIGENSCHAFTEN	MINIMUM		TYPISCH	MAXIMUM
Gesamthub	0 mm		-	98 mm
Auflösung der Fingerposition	-		0,1 mm	-
Klemmkraft (einstellbar)	3 N		-	40 N
KRAFTSENSOR	Fxy	Fz	Txy	Tz
Nennleistung	20 N	40 N	0,7 Nm	0,5 Nm
Störungsfreie Auflösung	0,1 N	0,4 N	0,008 Nm	0,005 Nm
NÄHERUNGSSENSOR	MINIMUM		TYPISCH	MAXIMUM
Auflösung	-		2 mm	-

GECKO GRIPPER

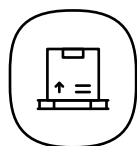
Haftet wie ein Gecko und erweitert die Automatisierung

- ✓ Greift mit geckoähnlicher Adhäsion
- ✓ Nimmt flache Gegenstände auf, ohne anzusaugen
- ✓ Kann massive oder poröse Gegenstände heben
- ✓ Unmittelbares Greifen
- ✓ Integrierter Lastsensor für präzises Greifen
- ✓ Näherungssensor zum Finden von Teilen

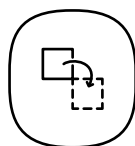


OnRobots von der Natur inspirierte Gecko-Technologie ermöglicht die Haftung an jeglicher Art von flachen und glatten Oberflächen, um Objekte zu heben. Schnelle und einfache Greiftechnik für Pick & Place-Anwendungen.

ANWENDUNGEN



Verpackung und
Palettierung



Pick & Place



Von der Natur
inspirierte Technik

TECHNISCHE ANGABEN

MAXIMALE NUTZLAST IN KG	POLIRTER STAHL / ACRYL / GLAS / BLECH
Umgebungen, in denen Lebensmittel verarbeitet werden	4.1 / 4.1 / 3.3 / 3.1
Andere Umgebungen – mit Reinigungsanlage	1.6 / 1.6 / 1.3 / 1.3
SPEZIFIKATION ODER EIGENSCHAFT	WERT/KOMMENTARE
GREIFER	
Hält er das Teil bei Leistungsverlust?	Ja
Reichweite Näherungssensor	0-260 mm
Erforderliche Vorbelastung für maximale Haftung	125 N
PUFFER	
Wechselintervall	100.000 Zyklen

Kompatibel mit **Universal Robots, Kawasaki, FANUC**

Vakuumgreifer VG10

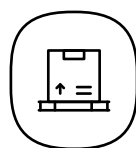
Handeln Sie eine Vielzahl von Objekten in vielen verschiedenen Größen ohne zusätzliche Druckluft

- ✓ Keine externen Kabel oder Druckluftanschlüsse
- ✓ Doppelgreifer mit individuellen Vakuumleitungen
- ✓ Flexible Einstellung der Roboterarme mit Saugnapf
- ✓ Konfigurierbare Saugnäpfe
- ✓ Vakuumsensoren mit Rückwirkung

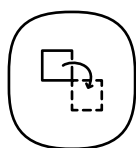
Der VG10 wurde gezielt für kollaborative Roboteranwendungen konzipiert. Als echte Plug & Produce-Lösung wird der VG10 gebrauchsfertig geliefert und lässt sich in weniger als 30 Minuten in Ihre Produktionslinie integrieren.



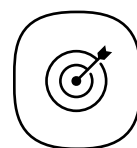
ANWENDUNGEN



Verpackung und Palettierung



Pick & Place



Maschinenbeschickung

TECHNISCHE ANGABEN

PARAMETER

Der Arm ist ausgelegt für Werkstücke zwischen	10x10 mm und 500x500 mm
Doppelgreifer mit zwei individuellen Vakuumleitungen	
Nutzlast	bis zu 10 kg
Einstellbares Vakuum	0–80 %
Support	24V E/A und MODBUS RTU RS485
Vakuumpumpe	Integrierter, elektrischer BLDC-Motor
Saugnäpfe	1–16 Stck.
Arme	4
Greifzeit	0,35 s
Freigabezeit	0,20 s
IP	54
Gewicht	1,7 kg

Kompatibel mit **Universal Robots**

QUICK CHANGER

- ✓ Einfaches und schnelles Wechseln der Werkzeuge
- ✓ Vollkommen kollaborativ und ohne scharfe Kanten
- ✓ Redundante Verschlussysteme
- ✓ Hohe Wiederholpräzision
- ✓ Der leichteste und flachste seiner Klasse

Patentiert, zuverlässig und mit anwenderfreundlichen Verschlussmechanismen ausgestattet, besonders sichere Verschlussstruktur und Sicherungsfedern: Das Schnellwechselsystem ist ein einzigartiges und ideales Produkt für alle kollaborativen Roboteranwendungen.

Der Quick Changer ist das einfachste und schnellste Schnellwechselsystem. Alles was Sie benötigen in einem Paket.



TECHNISCHE ANGABEN

PARAMETER

Wiederholpräzision	+/- 0,02 mm
ISO-Typ	9409-1
Kompatibilität	50-4-M6
Nutzlast	10 kg

Setzen Sie intelligente Roboter ein und erweitern Sie die Automatisierung

Die Produkte von OnRobot eröffnen neue Automatisierungsmöglichkeiten und ermöglichen die Automatisierung von Aufgaben, bei denen dies bislang nicht möglich war. Mit den Produkten und umfassenden Softwarepaketen von OnRobot erschließen Sie sich zahlreiche vorprogrammierte Industrieanwendungen. Je intelligenter ein Roboterarm gemacht wird, umso ähnlicher ist sein Tastpotential dem einer menschlichen Arbeitskraft, und das eröffnet neue Möglichkeiten der Automatisierung.



Kontaktieren Sie Ihren Vertriebshändler vor Ort

Robotergreifwerkzeuge von OnRobot werden über ein Netzwerk zertifizierter Vertriebspartner angeboten. Kontaktieren Sie Ihren Vertriebshändler vor Ort unter onrobot.com/distributors

Vertriebshändler vor Ort

sales@onrobot.com
www.onrobot.com



OnRobot A/S
Teglvaerksvej 47H
5220 Odense SØ
Dänemark
+45 53 53 57 37