

Alt på ett sted når du trenger robotgripere/endeeffektorer

OnRobot tilbyr alle typer gripe- og sensorløsninger
for industriell automatisering

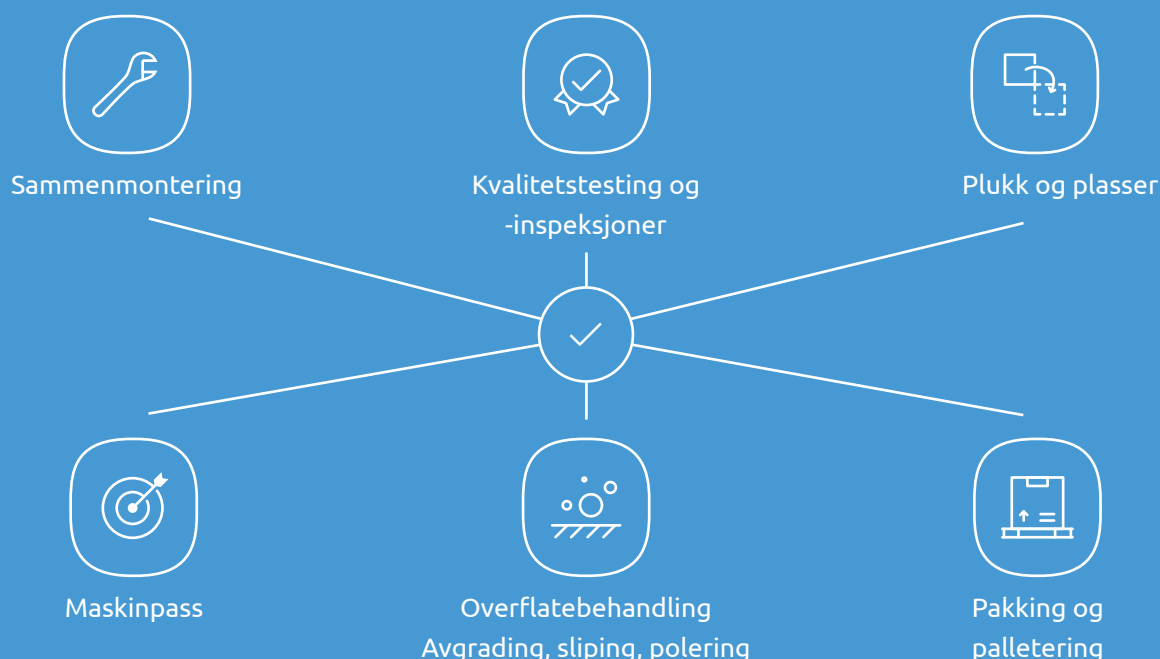
Vi sørger for besparelser, du øker overskuddet ditt

OnRobot tilbyr førsteklasses gripe- og sensorteknologi for bedrifter som er interessert i industriell automatisering. Du finner alle typer sensorsystemer for samarbeidende bruksmåter, som sammenmontering, overflatebehandling, plukking og plassering, maskinpass eller testing.

Det har aldri vært lettere å ta i bruk den intelligente roboten din. Når det tar 30 % kortere tid å få tatt dem i bruk, er det OnRobot-produkter det opplagte valget for prosjekter med korte ledetider og omgivelser hvor roboter ofte tas i bruk til ulike oppgaver.

OnRobot utvikler gripe- og sensorteknologiske systemer som ikke bare arbeider effektivt. Når du bruker ekte Plug&Produce-løsninger fra OnRobot, får du optimal brukervennlighet under installasjon og programmering, og det går raskere enn noensinne å ta utstyret i bruk til nye oppgaver.

Gripe- og sensorsystemer designet for optimal brukervennlighet under installasjon og programmering



Rosborg, Danmark

Case-story

På Gartneriet Rosborg har samarbeidende robotgripere optimert produktiviteten og redusert monotont arbeid. For å kunne håndtere økende etterspørsel og sesongsvingninger valgte Gartneriet Rosborg å bruke RG6 til å automatisere prosessen med å dyrke og pakke urter. Med en kraft som er lett å justere, kan griperne skånsomt plukke og pakke urtene, uten at de klemmes eller kommer til skade. Gripernes fleksibilitet gjør at Rosborg kan ha produkter med ulik størrelse, form og vekt i samme pakkelinje.

«Vi var på utkikk etter en griper som kunne løfte urter og blomster på en skånsom måte uten å klemme dem i stykker. Vi valgte en R6G-griper på grunn av det brede og skånsomme grepet, i tillegg til den presise og fleksible funksjonaliteten», forklarer Henning Jørgensen.

- ✓ Så intuitiv i bruk at personalet enkelt kan modifisere bruksmåten
- ✓ Reduksjon av monotont arbeid
- ✓ Bredt og skånsomt grep
- ✓ Presis og fleksibel funksjonalitet
- ✓ Rask avkastning på investering
- ✓ Doblet produksjon i sesongtopper uten at det går ut over overskuddet

Les hele case-storien på onrobot.com



QUICK CHANGER

- ✓ Enkel og rask utskiftning av verktøy
- ✓ Fullt samarbeidende uten noen skarpe kanter
- ✓ Sikkerhetslåsemekanisme
- ✓ Høy repeterbarhet
- ✓ Lavest vekt og høyde i klassen

Patentert og driftssikker med brukervennlig låsemekanisme, ekstra sikkerhetslåsningsstruktur og låsefjærer gjør Quick Changer til et unikt produkt som passer perfekt til alle bruksområder for samarbeidende roboter.

Med Quick Changer får du den enkleste og raskeste verktøyskifteren, og alt du trenger følger med.



TEKNISKE DETALJER

PARAMETER

Repeterbarhet	+/- 0,02 mm
ISO-type	9409-1
Kompatibel	50-4-M6
Løfteevne	10 kg

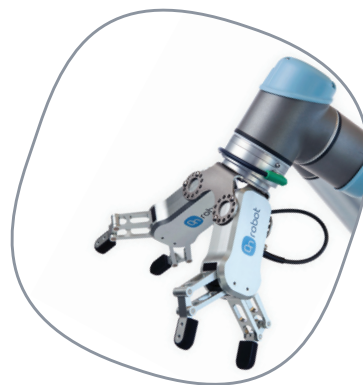
Produktoversikt



RG2-GRIPER



RG6-GRIPER



DOBBELTGRIPER



RG2-FT-GRIPER



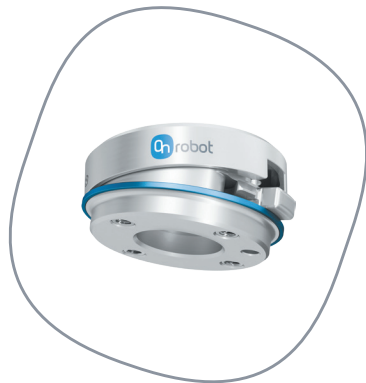
HEX-E-, HEX-H F/T-SENSOR



GECKO GRIPPER



VG10 VAKUUMGRIPER



QUICK CHANGER

RG2- OG RG6-GRIPERE

Plug-and-Produce-gripere
for høyere avkastning på
investering

- ✓ Ingen eksterne kabler
- ✓ Justerbar griperholder
- ✓ Gripe-feedback
- ✓ Automatisk beregning av nyttelast og TCP
- ✓ Dybdekompensering
- ✓ Fingertupper som kan tilpasses etter behov
- ✓ Dobbeltgriper

RG2/RG6 samarbeidende gripere er ekte Plug-and-Produce-løsninger. Den raske installasjonen og den enkle programmeringen reduserer tiden det tar å ta utstyret i bruk med 30 %.



BRUKSOMRÅDER



Maskinpass



Pakking og
palletering



Sammen-
montering



Plukk og
plasser

TEKNISKE DETALJER

PARAMETER	RG2	RG6-
Løfteevne	2 kg	6 kg
Gripekraft (1 N oppløsning)	3–40 N	25–120 N
Total vandring (1 mm oppløsning)	110 mm	160 mm
Vandringstid (0–110 / 40–20)	950 ms / 200 ms	950 ms / 200 ms
Produktvekt	650 g	1000 g
Feedback	Kraft- (3–40 N) og bredderegistrering (0–110 mm)	Kraft- (25–120 N) og bredderegistrering (0–160 mm)

VG10 vakuumgriper

Håndterer en rekke forskjellige typer objekter av mange ulike størrelser uten lufttilførsel

- ✓ Ingen eksterne kabler eller lufttilførsel
- ✓ Dobbelt grep med individuelle vakuumkanaler
- ✓ Fleksibel justering av sugekopp-parmer
- ✓ Konfigurerbare sugekopper
- ✓ Vakuumsensorfeedback

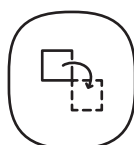
VG10 er spesialdesignet for bruk med samarbeidende roboter. VG10 er en ekte Plug-and-Produce-løsning, og kan tas i bruk i produksjonslinjen på mindre enn 30 minutter etter utpakking.



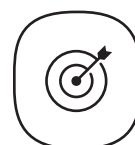
BRUKSOMRÅDER



Paking og
palletering



Plukk og
plasser



Maskinpass

TEKNISKE DETALJER

PARAMETER

Armen kan håndtere enkeltdele på mellom	10 x 10 mm og 500 x 500 mm
Dobbelt grep med to individuelle vakuumkanaler	
Løfteevne	opptil 10 kg
Justerbart vakuum	0–80 %
Støtte	24V I/O og MODBUS RTU RS485
Vakuumpumpe	Integrert, elektrisk BLDC
Vakuumkopper	1–16 stk.
Armer	4
Gripetid	0,35 s
Slippetid	0,20 s
IP	54
Vekt	1,7 kg

Kompatibel med **Universal Robots**

GECKO GRIPPER

Hold fast som en gekko
og automatiser mer

- ✓ Griper fast med adhesjonskrefter som en gekko
- ✓ Plukker opp flate gjenstander uten luftsystem
- ✓ Kan løfte både kompakte og porøse gjenstander
- ✓ Øyeblikkelig gripefunksjon
- ✓ Integrert lastsensor for presis gripefunksjon
- ✓ Nærhetssensor – oppdager om det befinner seg deler i det aktuelle området

OnRobots naturinspirerte gekko-teknologi gjør det mulig å holde fast og løfte alle typer flate og glatte overflater. Rask og enkel gripeteknologi for plukking og plassering.



BRUKSOMRÅDER



Pakking og
palletering



Plukk og
plasser



Naturinspirert
teknologi

TEKNISKE DETALJER

MAKSIMAL NYTTELAST I KG

Omgivelser næringsmiddelkvalitet

Andre omgivelser – med rensesystem

POLERT STÅL / AKRYL / GLASS / METALLPLATE

4.1 / 4.1 / 3.3 / 3.1

1.6 / 1.6 / 1.3 / 1.3

SPESIFIKASJON ELLER FUNKSJON

GRIPER

Holder på delen ved strømsvikt?

Ja

Sensorområde for nærhetssensor

0–260 mm

Nødvendig forspenning for maksimal adhesjon

125 N

PUTE

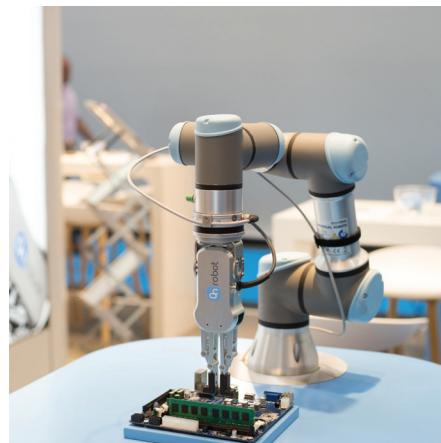
Utskiftningsintervall

100 000 sykluser



Ta i bruk intelligente roboter og automatiser mer

OnRobot-produkter åpner nye muligheter for automatisering av oppgaver, hvor dette tidligere ikke lot seg gjøre. Med OnRobot-produktene og de omfattende programvarepakkene får du tilgang til en lang rekke forhåndsprogrammerte industrielle bruksmåter. Ved å gjøre robotarmer intelligente blir funksjonen deres mer lik menneskelig sanseoppfatning, og det åpner seg nye automatiseringsmuligheter.



HEX-E-, HEX-H F/T-SENSOR

Automatisering på en enkel måte
basert på berøringssansing

OPTOFORCE-TEKNOLOGI

- ✓ Omfattende programvarepakke
- ✓ Programmeringskompetanse er ikke nødvendig
- ✓ Funksjoner som senterpeking, innsetting, håndføring eller strekningsregistrering
- ✓ Presis nærværregistrering
- ✓ Hold konstant kraft under bevegelser
- ✓ Gir roboten din berøringssans

De forhåndsprogrammerte OnRobot-kraftsensorapplikasjonene og det intuitive brukergrensesnittet sikrer en raskere integrasjon og enklere bruk med berøringssans.



BRUKSOMRÅDER



Sammenmontering



Overflatebehandling
Avgrading, sliping, polering



Kvalitetstesting og
-inspeksjoner

TEKNISKE DETALJER

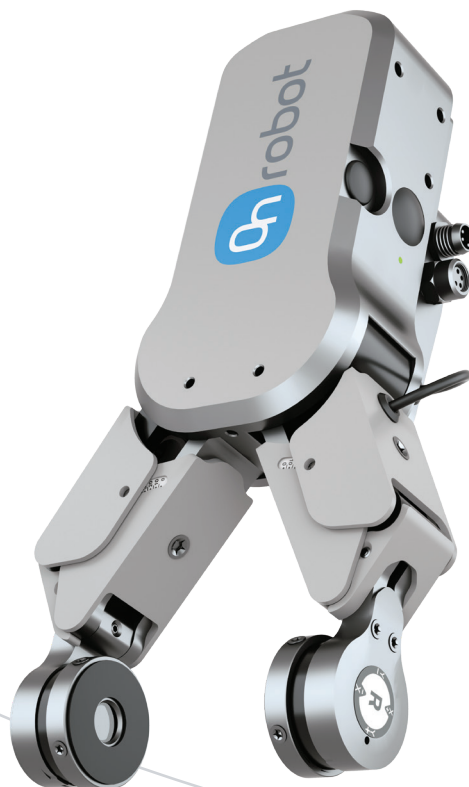
PARAMETER	HEX-E – HØY PRESISJON	HEX-H – LAV DEFORMERING
Størrelse	Ø 70 x 37,5 mm	Ø 70 x 37,5 mm
Nominell Fx, y, z (alle retninger)	200 N	200 N
Nominelt moment	Tz: 6,5 Nm Txy: 10 Nm	Tz: 13 Nm Txy: 20 Nm
Oppløsning (støyfri)	Fxy: 0,2 N Fz: 0,8 N	Fxy: 0,5 N Fz: 1 N
Nominell deformering	Fxy: ±1,7 mm Fz: ±0,3 mm	Fxy: ±0,6 mm Fz: ±0,25 mm

RG2-FT-GRIPER

Se og berør gjenstander med intelligent gripefunksjon

- ✓ Griper med F/T-sensor på fingertuppene
- ✓ Registrerer enkeltdeler med nærhetssensor
- ✓ Oppdager risiko for glipp før det skjer
- ✓ Presis og enkel dybdekompensering
- ✓ Integrert programvare for kraftkontrollert innsetting
- ✓ Kraft-/momentsensor for presis maskinpassing, sammenmontering og samarbeidsoperasjoner

Med OnRobot RG2-FT kan du automatisere monteringsoppgaver med høyt presisjonsnivå. De innebygde F/T-sensorene med seks akser på fingertuppene gir en ekstremt presis gripefunksjon for bedre produksjonskvalitet



BRUKSOMRÅDER



Sammenmontering



Plukk og plasser



Maskinpass

TEKNISKE DETALJER

GENERELLE EGENSKAPER	MINIMUM		TYPISK	MAKSIMUM
Total vandring	0 mm		–	98 mm
Fingerposisjonsoppløsning	–		0,1 mm	–
Gripekraft (justerbar)	3 N		–	40 N
KRAFTSENSOR	Fxy	Fz	Txy	Tz
Nominell kapasitet	20 N	40 N	0,7 Nm	0,5 Nm
Støyfri oppløsning	0,1 N	0,4 N	0,008 Nm	0,005 Nm
NÆRHETSSENSOR	MINIMUM		TYPISK	MAKSIMUM
Oppløsning	–		2 mm	–

Kontakt din lokale distributør

OnRobot gripemidler/endeeffektorer selges gjennom et nettverk av sertifiserte distribusjonspartnere.
Finn din lokale distributør på onrobot.com/distributors

Lokal distributør

sales@onrobot.com
www.onrobot.com



OnRobot A/S
Teglværksvej 47H
5220 Odense SØ
Danmark
+45 53 53 57 37