



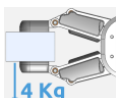
DATAARK

RG2-FT

v1.3

1. Dataark

1.1. RG2-FT

Generelle egenskaber	Minimum	Typisk	Maksimum	Enhed
 Payload kraftgreb 2 Kg	-	-	2	[kg]
 Formmontering af payload 4 Kg	-	-	4,4	[lb]
	-	-	4	[kg]
	-	-	8,8	[lb]
Rækkevidde i alt (justerbar)	0	-	100	[mm]
	0	-	3,93	[tomme]
Fingerpositionsopløsning	-	0,1	-	[mm]
	-	0,004	-	[tomme]
Gentagelsesnøjagtighed	-	0,1	0,2	[mm]
	-	0,004	0,007	[tomme]
Vendeslør	0,2	0,4	0,6	[mm]
	0,007	0,015	0,023	[tomme]
Gribeekraft (justerbar)	3	-	40	[N]
Gribehastighed*	55	110	184	[mm/s]
Gribetid**	0,04	0,07	0,11	[s]
Justerbar nøjagtighed for vipning af beslag	-	< 1	-	°
Temperatur i driftsomgivelser	5	-	50	[°C]
Opbevaringstemperatur	0	-	60	[°C]
Motor	Integreret, elektrisk BLDC			
IP-klasse	IP54			
Dimensioner	219 x 149 x 49			[mm]
	8,6 x 5,9 x 1,9			[tomme]
Produktvægt	0,98			[kg]
	2,16			[lb]

* se [RG2-FT Gripping Speed Graph](#)

** baseret på i alt 8 mm bevægelse mellem fingrene. Hastigheden er lineært proportional med kraften. Yderligere oplysninger findes her: [RG2-FT Gripping Speed Graph](#).

Kraftsensorens egenskaber	Fxy	Fz	Txy	Tz	Enheder
Nominal kapacitet (NC)	20	40	0,7	0,5	[N] [Nm]

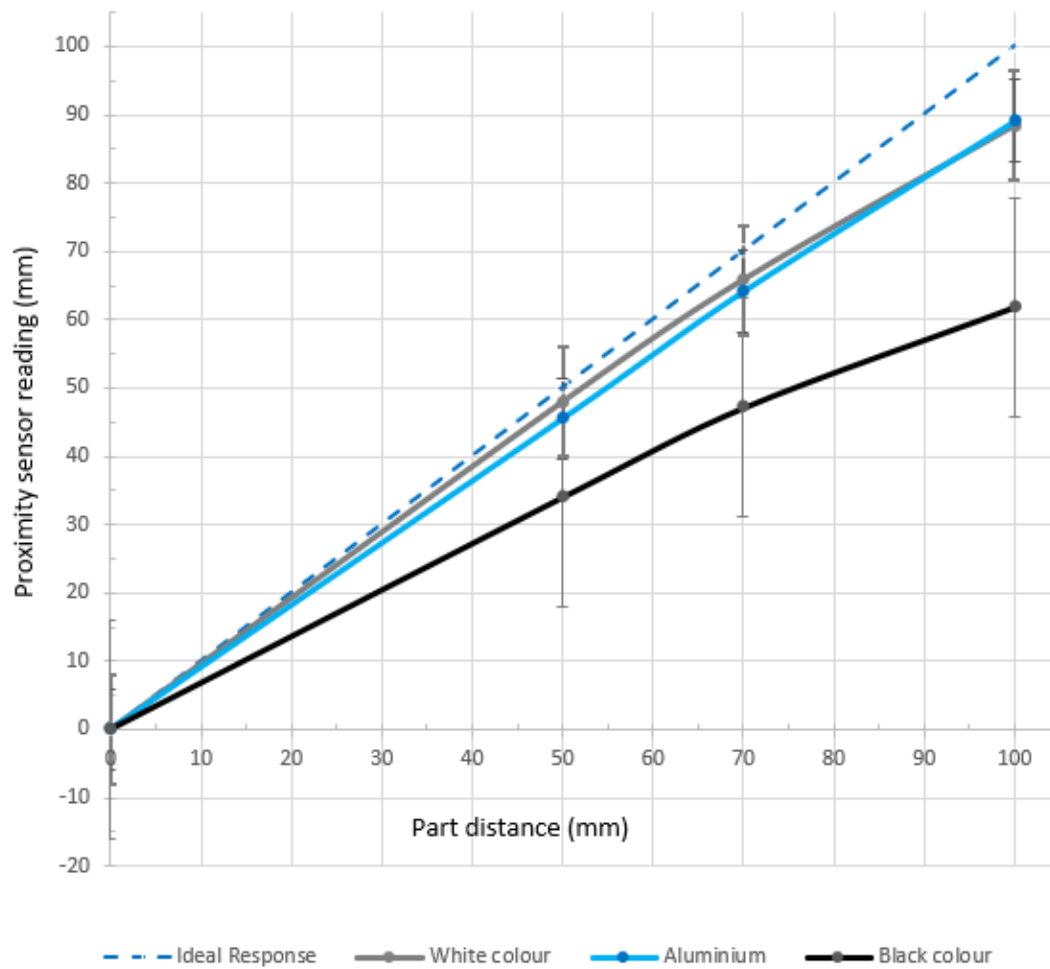
Kraftsensorens egenskaber	Fxy	Fz	Txy	Tz	Enheder
Overbelastning af enkelt akse	200	200	200	200	[%]
Støjfri opløsning	0,1	0,4	0,008	0,005	[N] [Nm]
Deformering af enkelt akse ved NC	0,4 0,015	0,1 0,04	2	5	[mm] [°] [tomme] [°]
Ikke-linearitet i fuld skala Temperaturkompensation	< 2				[%]
Samplingsfrekvens	150				[Hz]

Nærhedssensorens egenskaber	Min.	Typisk	Maks.	Enheder
Følsomhedsområde	0	-	100	[mm]
	0	-	3,93	[tomme]
Nøjagtighed	-	2	-	[mm]
	-	0,078	-	[tomme]
Ikke-linearitet*	-	12	-	[%]
Samplingsfrekvens	-	150	-	[Hz]

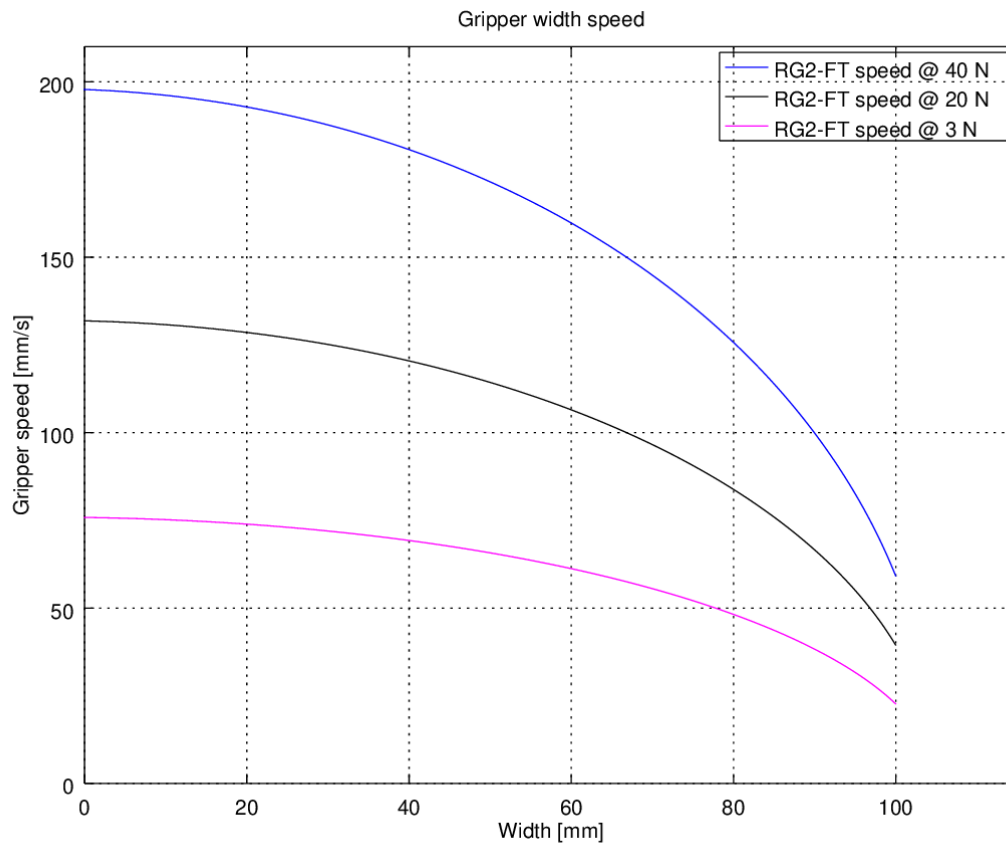
* ikke-linearitet henviser til maksimalværdien og afhænger af emnets egenskaber (f.eks. overfladetype og farve)

Driftsforhold	Minimum	Typisk	Maksimum	Enhed
Krav til strømforsyning (PELV)	24	-	24	[V]
Strømforbrug	6,5	-	22	[W]
Driftstemperatur	0	-	55	[°C]
	32	-	131	[°F]
Relativ fugtighed (ikke-kondenserende)	0	-	95	[%]
Beregnet driftslevetid	30 000	-	-	[Timer]

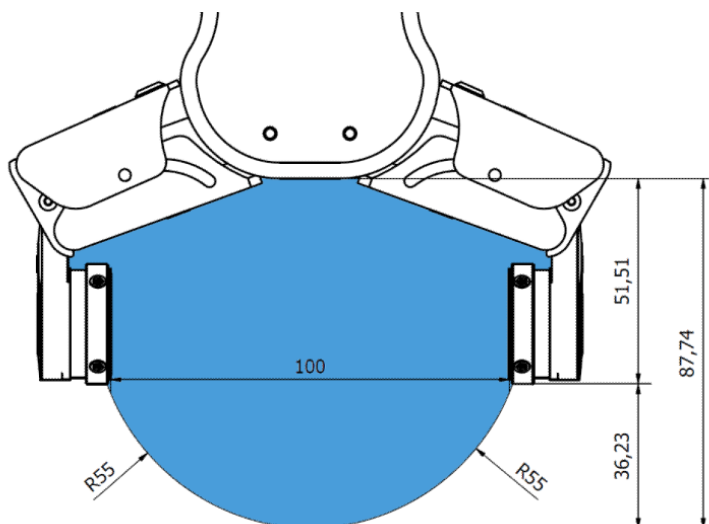
Nærhedssensor - typisk nøjagtighed



RG2-FT gribehastighedsgraf



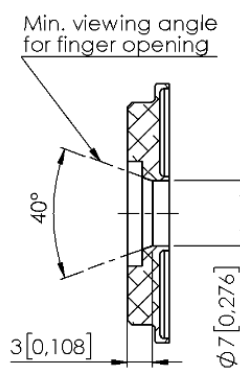
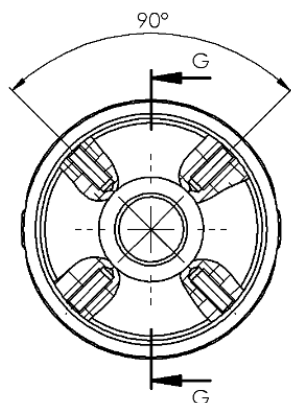
Griperens arbejdsrækkevidde



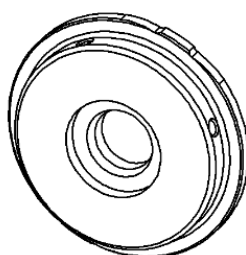
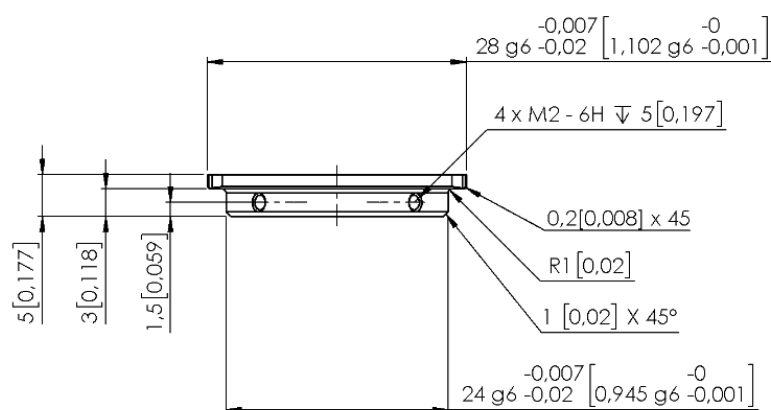
Alle mål er i millimeter.

Fingerspidser

Standardfingerspidserne kan bruges til mange forskellige emner. Hvis tilpassede fingerspidser kræves, kan de fremstilles til at passe til griperens fingre.



SECTION G-G



Mål på gripperens finger i millimeter.

**BEMÆRK:**

Ved design af fingerspidserne bør der tages hensyn til følgende for at opnå optimal ydelse:

Tydelig optisk sti til nærhedssensorerne

Beskyttelse af nærhedssensorerne mod direkte sollys eller stærk lyskilde

Beskyttelse imod indtrængning af støv og væsker

**ADVARSEL:**

Nærhedssensorerne er følsomme dele og bør beskyttes imod:

Stærkt direkte lys (som f.eks. retningsstyrede laserkilder)

Direkte høje temperaturer

Mekanisk kontakt af enhver art

Udsættelse for væsker eller fint ledende støv

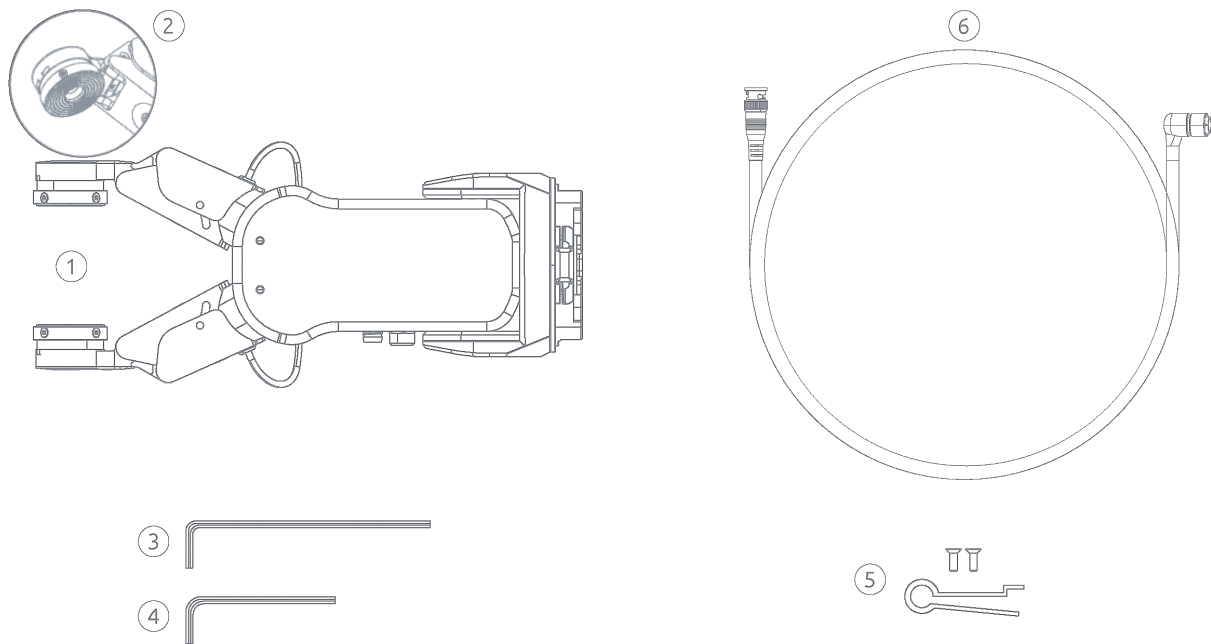
**BEMÆRK:**

Overfladen på nærhedssensoren bør rengøres regelmæssigt med trykluft (< 5 bar) med lavt tryk fra en afstand på 5 cm. Ved stærkere forurening anvendes isopropylalkohol med en blød vatpind til rengøring.

Fingertykkelse

Der tages hensyn til standardfingerspidserne, når fingertykkelsen indstilles. Dette kan ikke ændres i softwaren. Når tilpassede fingerspidser anvendes, bør brugeren manuelt kompensere for forskellen i fingertykkelsen.

1.2. RG2-FT, kassens indhold



① RG2-FT

② Fingertip Adapter*
*pre-mounted

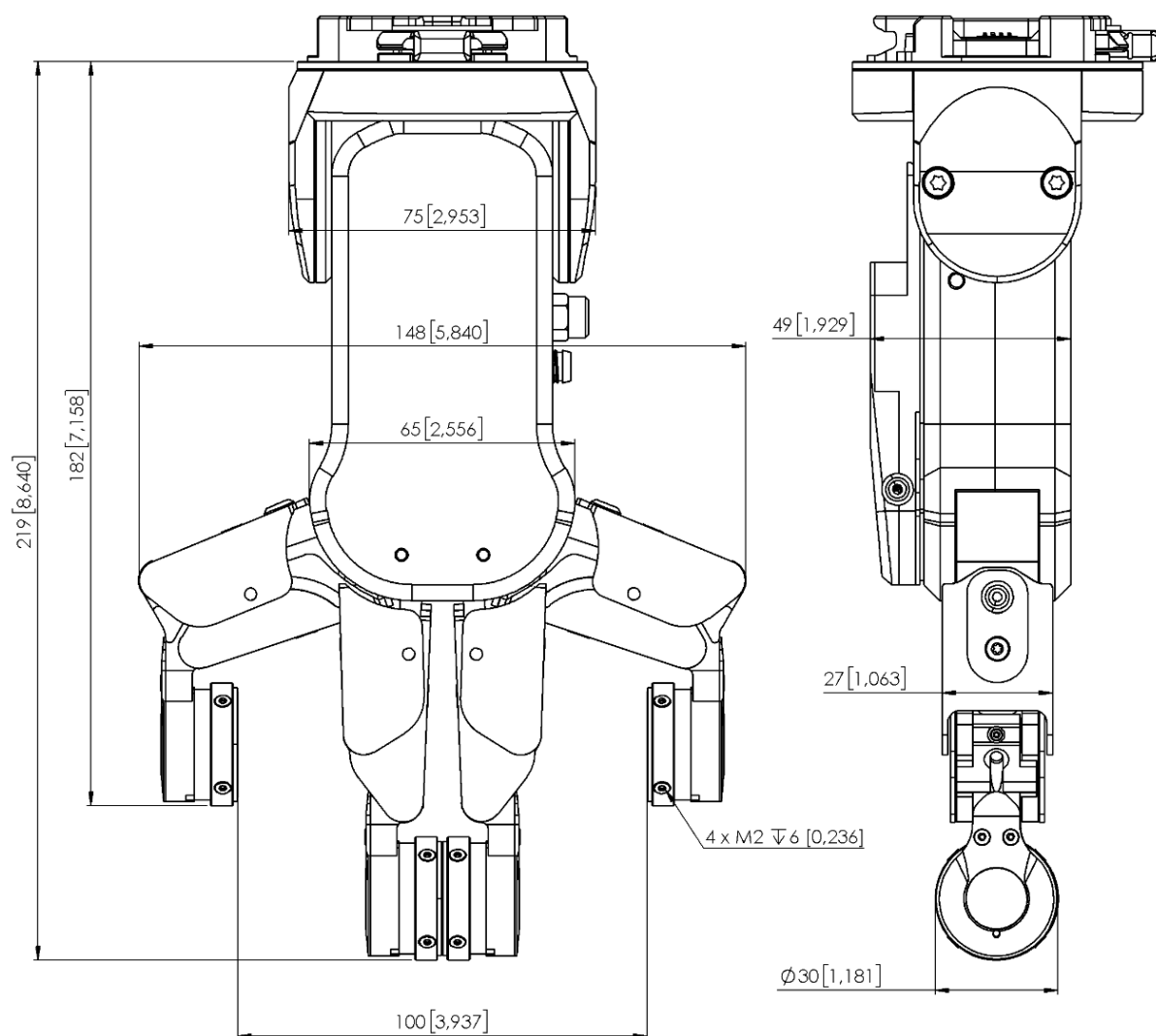
③ Torx 20 Key for Gripper Adjutment

④ Torx 6 Key for Fingertip Adapter

⑤ Cable Holder and Spare Screws

⑥ Cable - 5m (M12 to M8-4pin)

1.3. RG2-FT



Alle mål er i mm og and [tommer].