



データシート

LIFT100

v1.4

1. データシート

1.1. Lift100

一般プロパティ		最小	標準	最大	単位
Lift100 とロボットの間 で許容されるトルク	静的 (Lift100 は動いて いない)	-	-	3400	[Nm]
	動的 (Lift100 は動いて いる)	-	-	1900	[Nm]
有効荷重		0 0	- -	100 220	[kg] [lb]
床上高さ		730 28.74	- -	1630 64.17	[mm] [inch]
Lift100 のストローク		0 0	- -	900 35.43	[mm] [inch]
Lift100 の速度		10 0.34	- -	100 3.39	[mm/s] [in/s]
位置設定精度 *		- -	+/- 3 +/- 0.12	- -	[mm] [inch]
位置設定再現性 *		- -	+/- 0.5 +/- 0.02	- -	[mm] [inch]
ノイズレベル **		- -	- -	64 72	[dB(A)] _{Leq} [dB(A)] _{Max}
デューティサイクル ***		0	-	100	[%]
重量		86 189.6			[kg] [ポンド]
寸法[長さ x 幅 x 奥行き]		730 x 325 x 492 28.74 x 12.8 x 19.37	- - -	1630 x 325 x 492 64.17 x 12.8 x 19.37	[mm] [inch]
保管温度		0 32	- -	60 140	[°C] [°F]
IP 分類		IP54			

* 駆動軸に沿う

** 詳細については、[騒音レベル](#)セクションを参照してください。

*** デューティサイクルの詳細については、[デューティサイクル](#)セクションを参照してください。

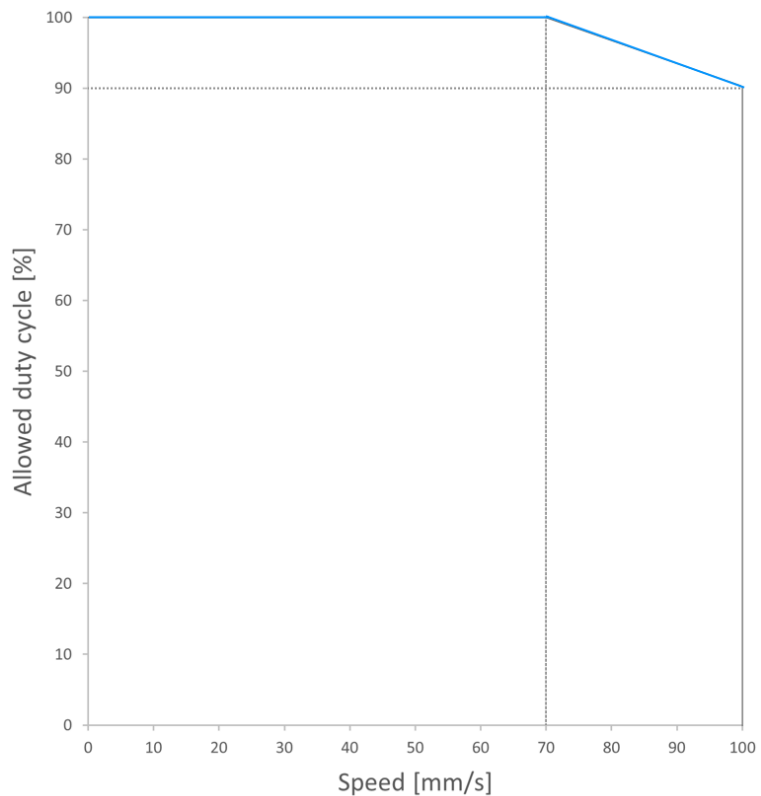
動作条件	最小	標準	最大	単位
電源	90	-	264	[V]
消費電流	0	-	10.2	[A]
頻度	47	-	63	[Hz]
動作温度	0 32	- -	50 122	[°C] [°F]
相対湿度（結露がないこと）	0	-	95	[%]
推定動作寿命*	1 000 000	-	-	[サイクル]
算出された寿命*	-	10	-	[年]
速度が 70mm/秒より遅い場合のデューティサイクル*	100	-	-	[%]
速度が 70mm/秒より速い場合のデューティサイクル*	90	-	-	[%]

* 一般的なパレット化アプリケーションで使用され、1日に2シフト、1週間に5日使用される場合。

保証： パートナー契約に定められた公式の保証条件に基づき、3年間となります。

デューティサイクル

速度が 70mm/秒より速い場合、最大 10 分間にわたり継続的に実行され、続いて 70 秒間にわたり一時停止します（90%のデューティサイクル）。



ノイズレベル

Lift100 のノイズレベルは、速度やストロークの位置によって異なります。速度やストロークが大きくなるほど、ノイズも大きくなります。また、ノイズレベルは周囲の環境や他の機器によっても異なります。

Lift100 の騒音レベルを測定するために、外部機関による試験を実施しています。

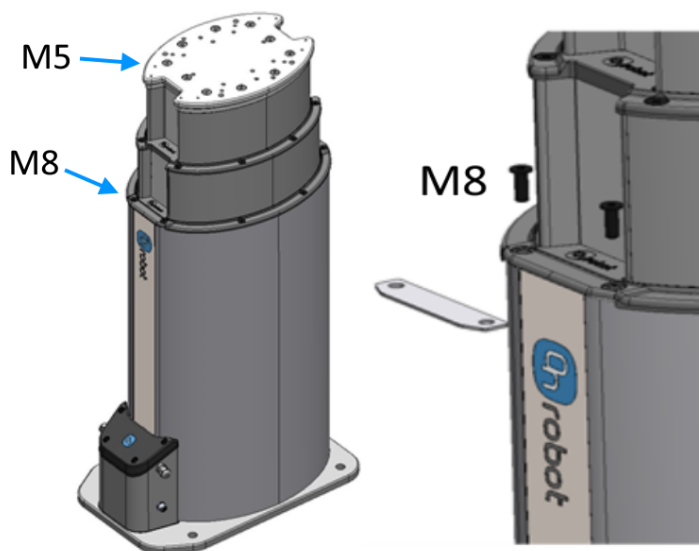
このテストのセットアップは次のとおりです。

- テストは標準的な屋内の生産現場で実施されています。
- Lift100 はボルトで床に固定され、74kg のロボットが取り付けられていました。
- テストは 4 サイクルにわたり、フルストロークで上下、100% の速度でサイクル間で休止せずに実施されました。
- ノイズ測定機器は Lift100 から 2m の距離に配置しました。

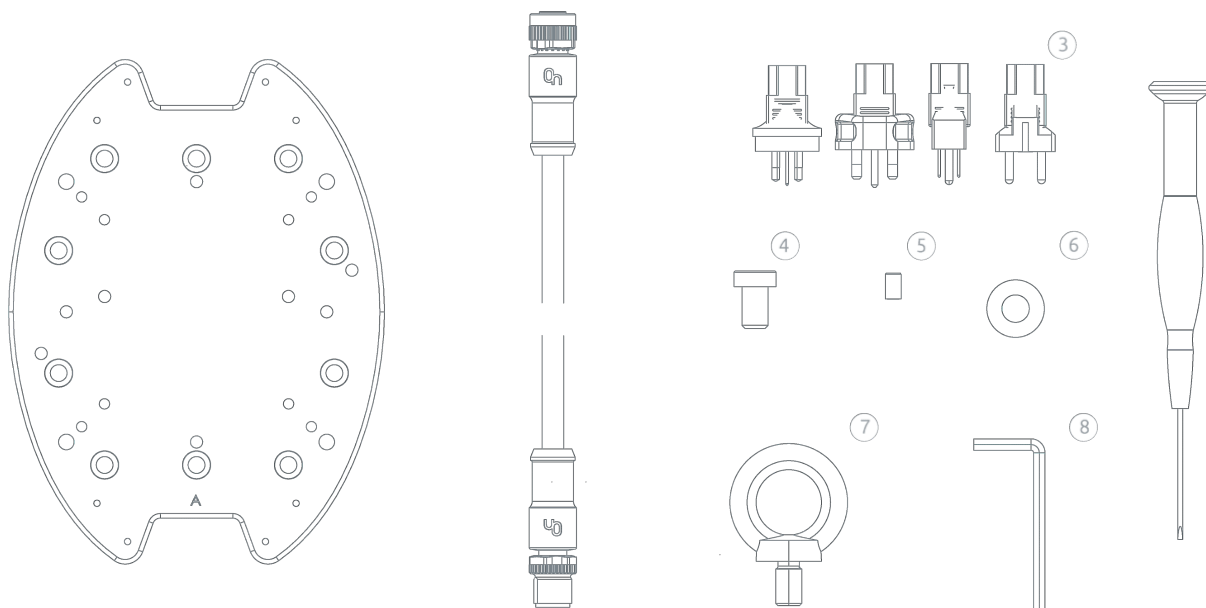
この試験の結果、測定された平均ノイズレベルは 64 dB(A) であったと結論づけられています Leq であり、最大ノイズレベルは 72 dB(A)_{Max} であり、これは許容最大ノイズレベル (80 dB(A)) を下回っています。Lift であり、これは許容最大ノイズレベル (80 dB(A)) を下回っています。Lift100 は、通常のパレタイジング作業において稼働時間の約 5~15% で動作するため、平均ノイズレベルは大幅に低下することになります。

エネルギーチェーンを取り付けるためのインターフェイス

Lift100 には、エネルギーチェーンを取り付けるための機械的インターフェイスが設計されています。エネルギーチェーン用のブラケットは、以下に示す M5 および M8 のネジ穴に取り付けることができます。下部の穴 (M8) については、プレートを外すことでエネルギーチェーン用ブラケットを取り付けることができます。



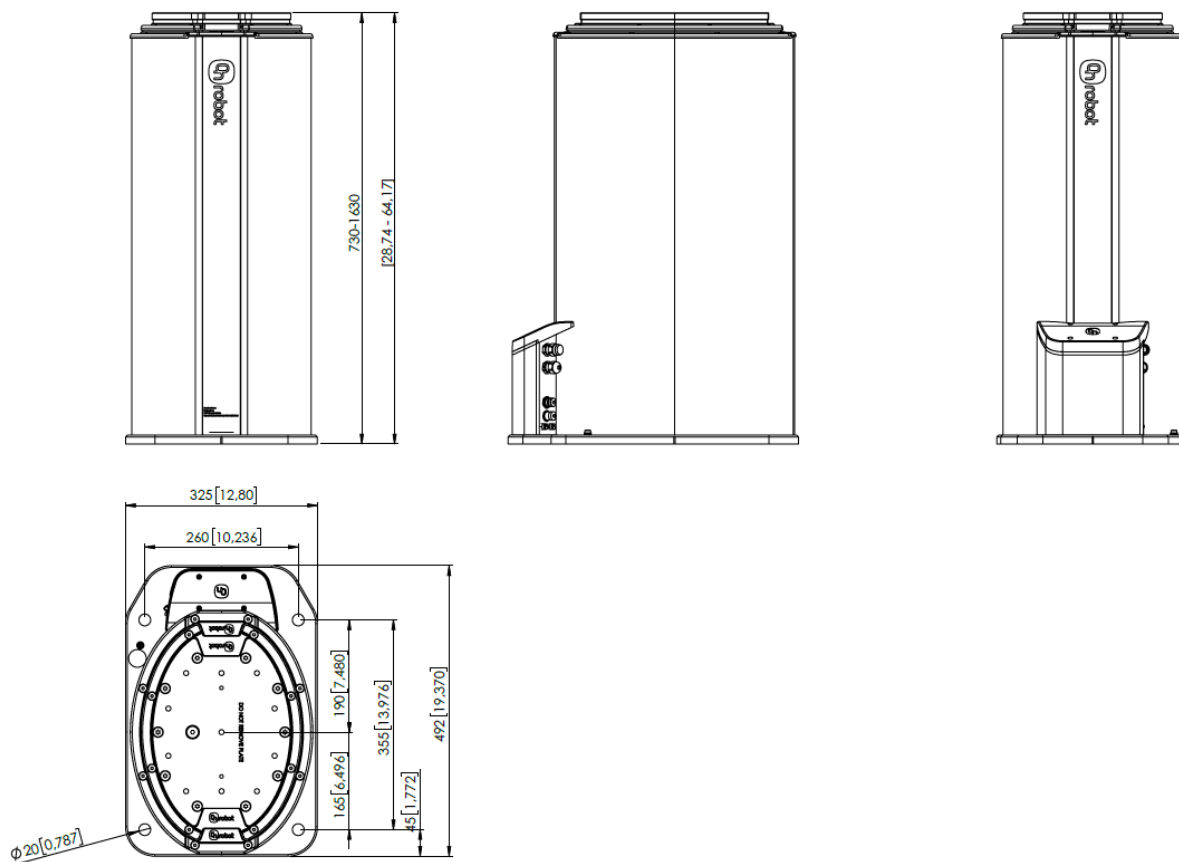
1.2. Lift100 ボックスの内容



- ① Robot adaptor plate
(Depends on robot type)
- ② Computebox Cable 12 poles
- ③ EU, US, UK and AS plugs
- ④ 10 x M10x16mm Screw
- ⑤ 2 x Ø6x10mm Pin
- ⑥ 2 x Washer Øi 10.5
- Premounted
- ⑦ 2 x Lifting Bolt M10
- Premounted
- ⑧ Hex Key 7 mm
- ⑨ Screwdriver 1.5 mm Flat-Head

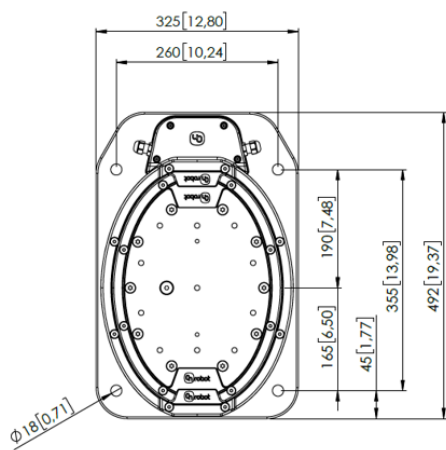
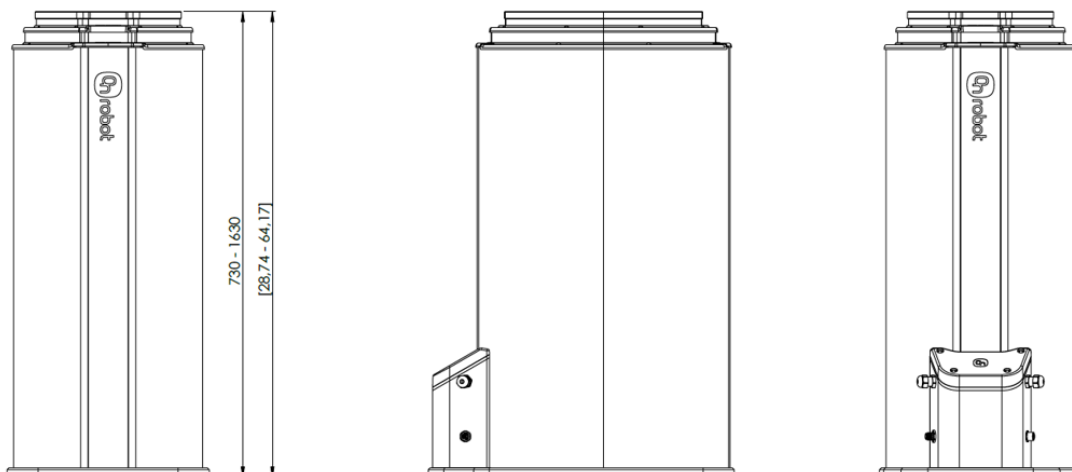
1.3. Lift100

Lift100 v2



寸法はすべて mm と[inches]で表記されています。

Lift100 v1



寸法はすべて mm と[inches]で表記されています。