



데이터 시트

LIFT100

v1.4

1. 데이터 시트

1.1. Lift100

일반 속성		최소	일반	최대	단위
Lift100와 로봇 간에 허용된 토크	정적(Lift100가 움직이지 않음)	-	-	3400	[Nm]
	동적(Lift100가 움직임)	-	-	1900	[Nm]
페이로드		0 0	- -	100 220	[kg] [lb]
바닥 위 높이		730 28.74	- -	1630 64.17	[mm] [inch]
Lift100 스트로크		0 0	- -	900 35.43	[mm] [inch]
Lift100 속도		10 0.34	- -	100 3.39	[mm/s] [in/s]
포지셔닝 정확도 *		- -	+/- 3 +/- 0.12	- -	[mm] [inch]
포지셔닝 반복도 *		- -	+/- 0.5 +/- 0.02	- -	[mm] [inch]
소음 수준 **		- -	- -	64 72	[dB(A)] _{Leq} [dB(A)] _{최대}
듀티 사이클 ***		0	-	100	[%]
중량		86 189.6			[kg] [lb]
크기[길이 x 너비 x 깊이]		730 x 325 x 492 28.74 x 12.8 x 19.37	- -	1630 x 325 x 492 64.17 x 12.8 x 19.37	[mm] [inch]
보관 온도		0 32	- -	60 140	[°C] [°F]
IP 분류		IP54			

* 구동축을 따라

** 자세한 내용은 [소음 수준](#) 섹션을 참조하십시오.

*** 듀티 사이클에 대한 자세한 내용은 [듀티 사이클](#) 섹션을 참조하십시오.

작동 조건	최소	일반	최대	단위
전원	90	-	264	[V]
소비 전류	0	-	10.2	[A]

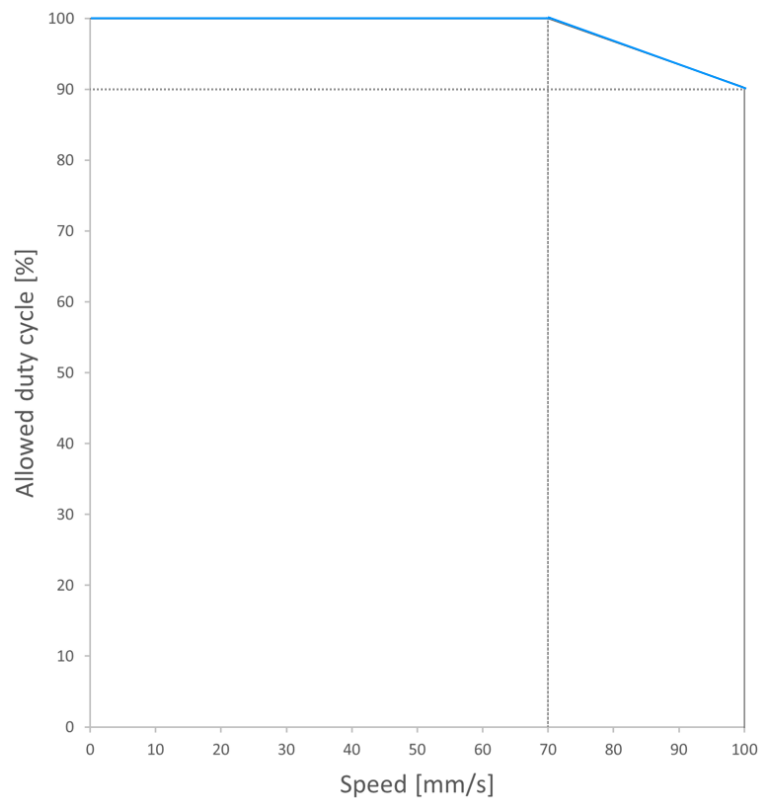
작동 조건	최소	일반	최대	단위
주파수	47	-	63	[Hz]
작동 온도	0 32	- -	50 122	[°C] [°F]
상대 습도(비응축)	0	-	95	[%]
계산된 작동 수명 *	1 000 000	-	-	[cycles]
계산된 수명 *	-	10	-	[년]
속도 < 70 mm/s에서의 듀티 사이클 *	100	-	-	[%]
속도 > 70 mm/s에서의 듀티 사이클 *	90	-	-	[%]

* 일반적인 팔레트화 작업에서, 하루 2교대, 주 5일 근무 조건에서 사용하는 경우.

보증: 파트너 계약에 명시된 공식 보증 조건에 따라 3년입니다.

듀티 사이클

속도가 70 mm/s를 초과할 경우, 최대 10분 동안 연속으로 가동한 후 70초간 정지하는 것이 허용됩니다(90% 듀티 사이클).



소음 수준

Lift100 소음 수준은 속도와 스트로크 위치에 따라 다릅니다. 속도와 스트로크가 올라가면 소음도 높아집니다. 소음 수준은 또한 주변물 및 기타 장비에 따라 다릅니다.

Lift100의 소음 수준을 측정하기 위해 외부 업체를 통해 테스트를 실시했습니다.

테스트 설정은 다음과 같습니다.

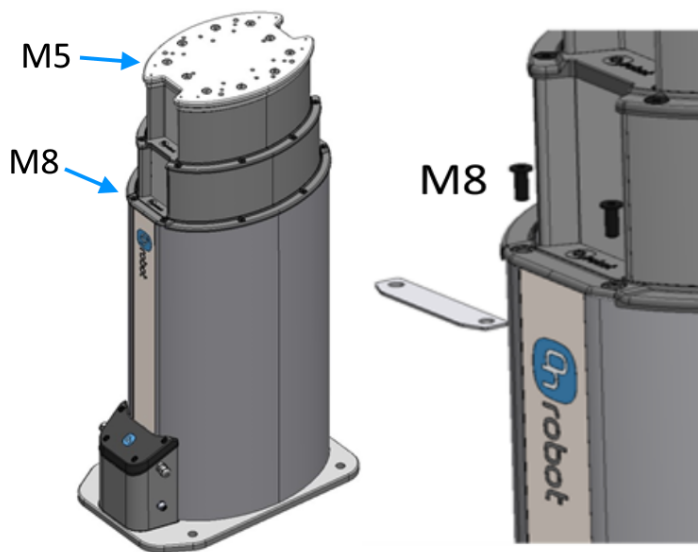
- 테스트는 정상적인 실내 생산 지역에서 실시되었습니다.

- Lift100는 바닥에 고정되었으며, 74kg 로봇을 장착했습니다.
- 테스트는 4 사이클로 이루어졌고, 전체 스트로크를 올리고, 내리며, 100% 속도로 사이클 간에 중지 없이 테스트 되었습니다.
- 소음 측정 장비는 Lift100에서 2m 떨어진 거리에 설치하였습니다.

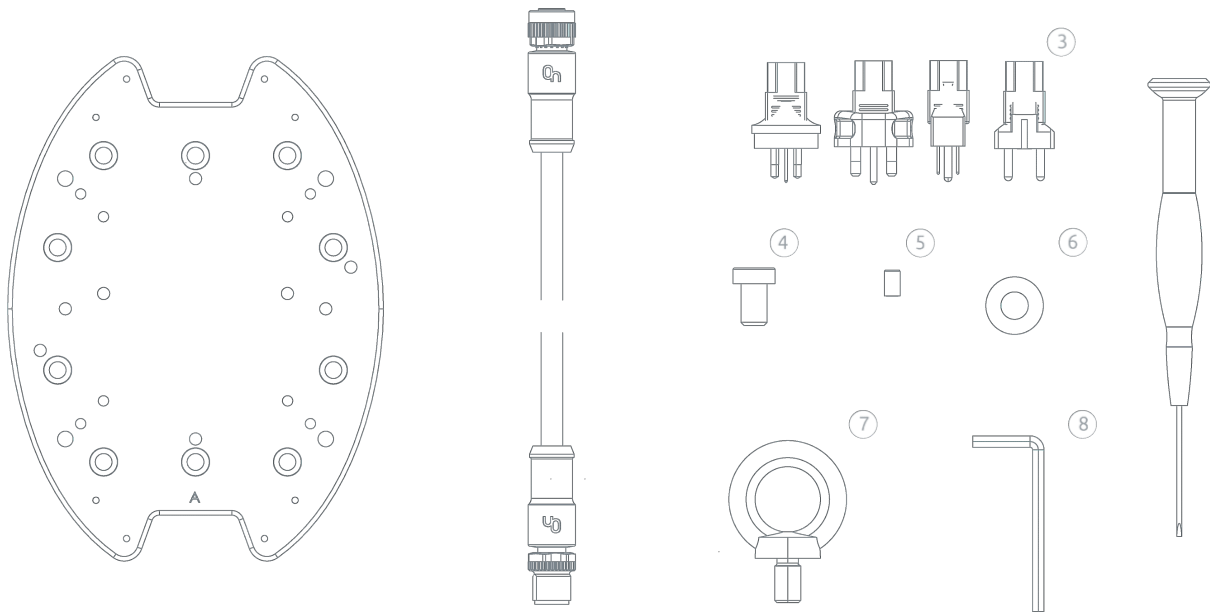
테스트 결과에 따르면 평균 측정 소음 수준은 64 dB(A)_{Leq}, 최대 소음 수준은 72 dB(A)_{Max}로, 최대 허용 소음 수준인 (80 dB(A))보다 낮았습니다. Lift100는 일반 팔레트화 애플리케이션에서 전체 시간의 5-15% 정도만 작동될 것입니다. 이는 평균 소음 수준이 매우 감소될 것을 의미합니다.

에너지 체인 설치 인터페이스

Lift100는 에너지 체인 장착을 위해 기계적 인터페이스를 탑재하여 설계되었습니다. 에너지 체인 브래킷은 아래와 같이 나사 홀 M5, M8로 장착될 수 있습니다. 아래 홀(M8)의 경우, 플레이트는 에너지 체인 브래킷 설치를 위해 제거될 수 있습니다.



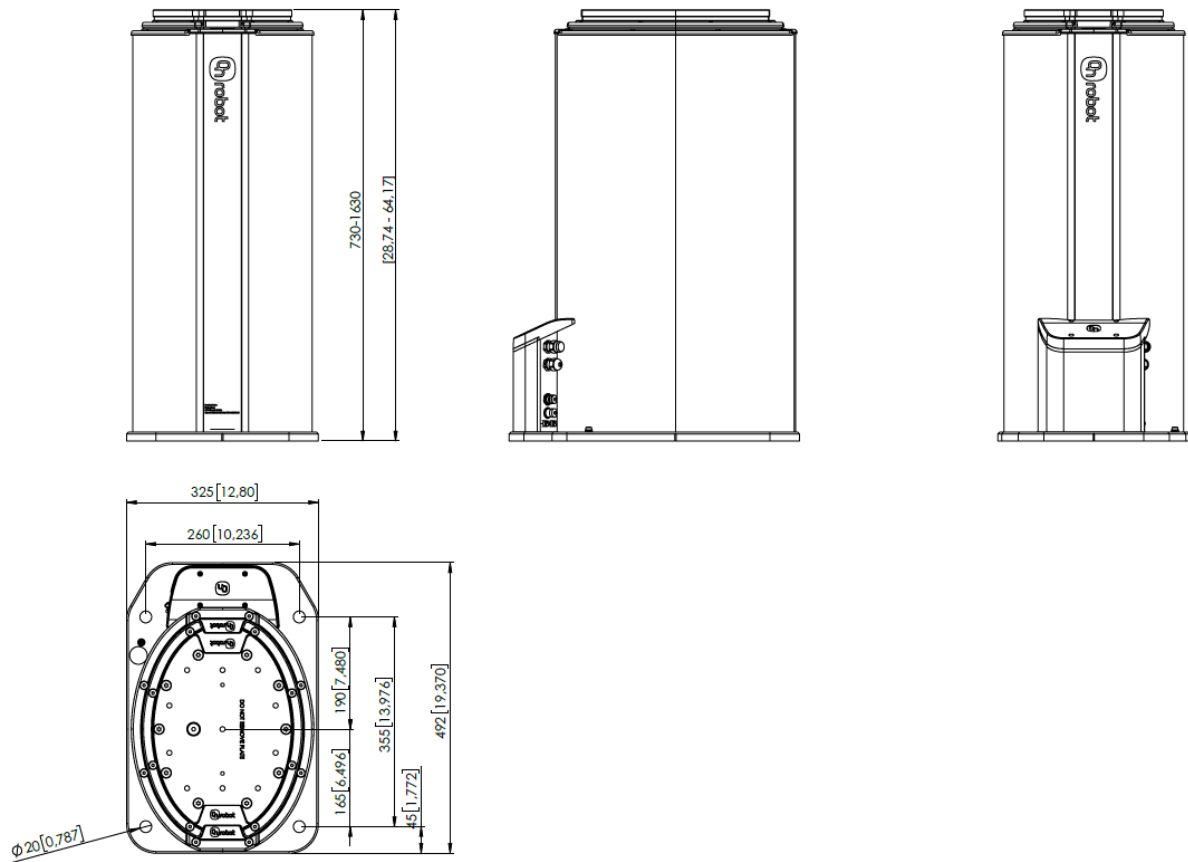
1.2. Lift100 박스 내용물



- ① Robot adaptor plate
(Depends on robot type)
- ② Computebox Cable 12 poles
- ③ EU, US, UK and AS plugs
- ④ 10 x M10x16mm Screw
- ⑤ 2 x Ø6x10mm Pin
- ⑥ 2 x Washer Øi 10.5
- Premounted
- ⑦ 2 x Lifting Bolt M10
- Premounted
- ⑧ Hex Key 7 mm
- ⑨ Screwdriver 1.5 mm Flat-Head

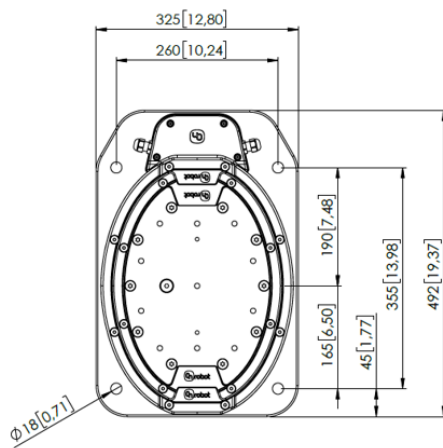
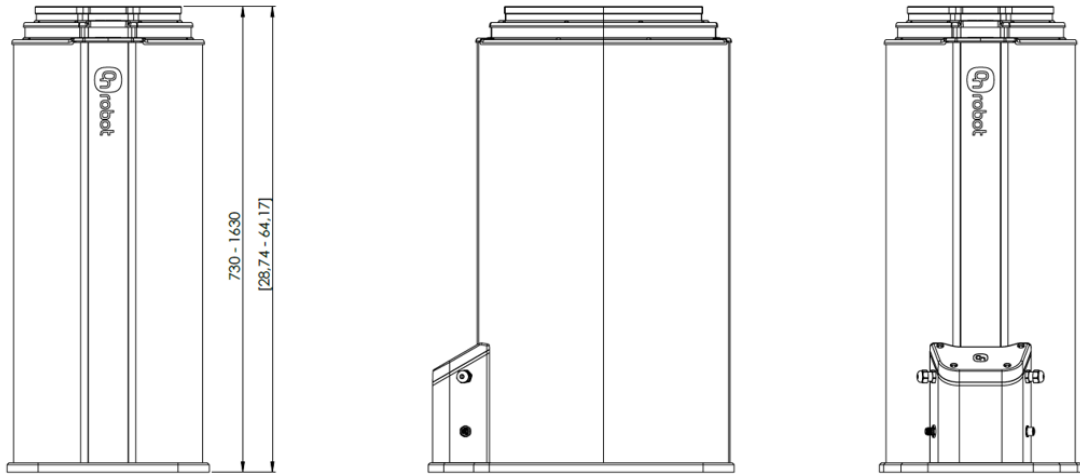
1.3. Lift100

Lift100 v2



모든 치수는 mm 및 [inches] 단위입니다.

Lift100 v1



모든 치수는 mm 및 [inches] 단위입니다.